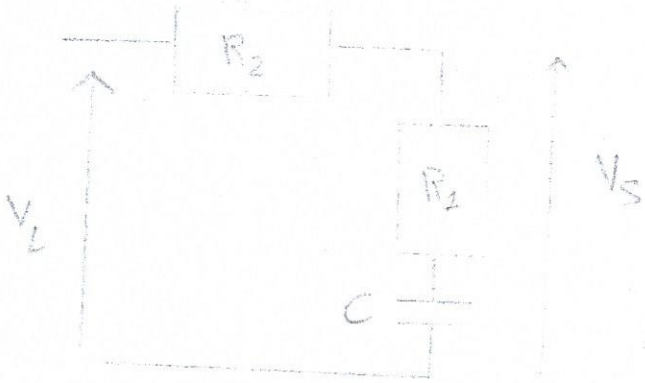
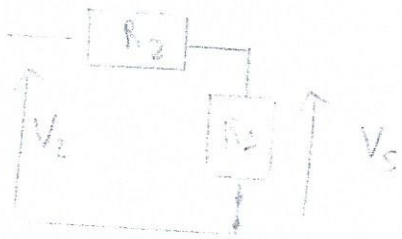


TD n°1:
Electromécanique

Exercice n°1: Analyse spectrale et temporelle de la réponse d'un filtre



② HF:



$$H(j\omega \rightarrow \infty) = \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

BF:



$$H(j\omega \rightarrow 0) = 1$$

② Calcul de la FTSD:

$$H(j\omega) = \frac{R_2 + \frac{1}{jC_2\omega}}{R_1 + R_2 + \frac{1}{jC_2\omega}} = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \frac{1 + \frac{1}{jR_2C_2\omega}}{1 + \frac{1}{j(R_1+R_2)C_2\omega}}$$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{(1 + jR_2C_2\omega) \cdot j(R_1+R_2)C_2\omega}{jR_2C_2\omega (1 + j(R_1+R_2)C_2\omega)} \times \frac{R_1}{R_1+R_2}$$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{1 + jR_2C_2\omega}{1 + j(R_1+R_2)C_2\omega} = \frac{1 + j\omega\tau_1}{1 + j\omega\tau_2}$$

avec $\tau_1 = R_2C_2$ et $H_0 = 1$.
 $\tau_2 = (R_1+R_2)C_2$

$$\textcircled{3} \text{ A.N. } \left| \begin{aligned} \tau_1 &= \frac{1}{\omega_1} = R_2 C_2 = 10^4 10^{-8} = 10^{-4} \text{ s} \\ \tau_2 &= \frac{1}{\omega_2} = (R_1 + R_2) C_1 = 10^5 10^{-8} = 10^{-3} \text{ s} \end{aligned} \right.$$

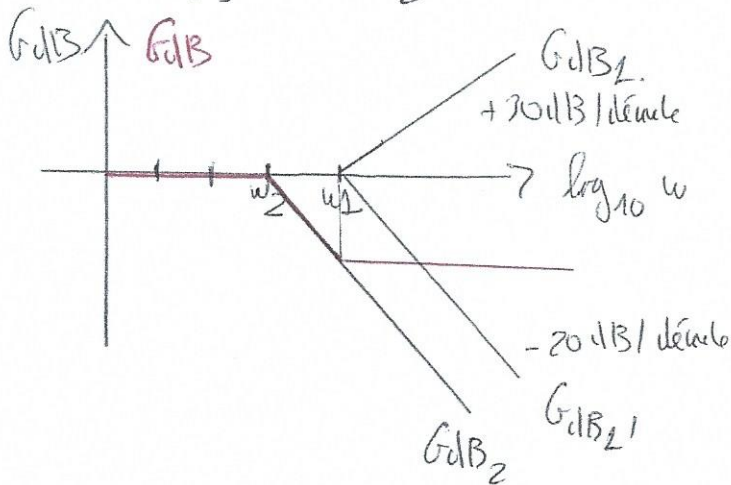
donc $\tau_2 \gg \tau_1$ i.e. $\omega_1 \gg \omega_2$ avec $\omega_1 = 10^4 \text{ rad.s}^{-1}$
 $\omega_2 = 10^3 \text{ rad.s}^{-1}$

donc $H(j\omega) = H_1(j\omega) \times H_2(j\omega)$ H_{B1}

avec $\left| \begin{aligned} H_1(j\omega) &= 1 + j \frac{\omega}{\omega_1} \text{ on note } H_1' = \frac{1}{1 + j \frac{\omega}{\omega_1}} \text{ FTSO PB1} \\ H_2(j\omega) &= \frac{1}{1 + j \frac{\omega}{\omega_2}} : \text{ FTSO d'un PB 1.} \end{aligned} \right.$

NB: $G_{dB} = 20 \log |H_1 H_2| = \underbrace{20 \log |H_2|}_{-20 \log |H_1|} + 20 \log |H_2|$
 $= 20 \log |H_2| - 20 \log |H_1|$

$$\Rightarrow G_{dB} = G_{dB2} - G_{dB1}'$$



$\textcircled{4}$ Pulsation de coupure:

$$G_c = \frac{G_{line}}{\sqrt{2}} \Rightarrow \frac{\sqrt{1 + (\frac{\omega}{\omega_1})^2}}{\sqrt{1 + (\frac{\omega}{\omega_2})^2}} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\Rightarrow 2 \left(1 + \left(\frac{\omega}{\omega_1} \right)^2 \right) = 1 + \left(\frac{\omega}{\omega_2} \right)^2$$

$$\Rightarrow 1 + \left(\frac{\omega}{\omega_1} \right)^2 = \left(\frac{\omega}{\omega_2} \right)^2$$

$$\Rightarrow \omega^2 \left(\frac{1}{\omega_2^2} - \frac{1}{\omega_1^2} \right) = 1 \Rightarrow$$

$$\omega = \sqrt{\frac{\omega_1^2 \omega_2^2}{\omega_1^2 - \omega_2^2}}$$

ou encore $\omega = \sqrt{\frac{1}{\tau_2^2 - \tau_1^2}}$

⑤ A partir de la FFSO:

$$H(j\omega) = \frac{1 + j\omega \tau_1}{1 + j\omega \tau_2} \Rightarrow$$

$$\Delta(t) + \tau_2 \frac{d\Delta(t)}{dt} = e(t) + \tau_1 \frac{de(t)}{dt}$$

⑥ On exploite la linéarité du filtre \Rightarrow le signal de sortie est constitué de la somme des réponses à chacun des harmoniques du signal.

$$V_E(t) = A \cos^2(\omega t) = \left(\frac{\bar{A}}{2} + \frac{A}{2} \cos(2\omega t) \right)$$

↪ composante continue seule composante sinusoïdale

Calcul des amplitudes en sortie

\rightarrow Signal de sortie correspondant à la composante continue: $\frac{A}{2} \times |G(0)| = \frac{A}{2}$

\rightarrow sinusoïdale: $\frac{A}{2} \times |G(2\omega)| = \frac{A}{2} \times \left(\frac{1 + (2\omega \tau_1)^2}{1 + (2\omega \tau_2)^2} \right)^{1/2} = 0,10 \frac{A}{2}$

de plus: Phase de la composante sinusoïdale

$$\varphi_s = \underbrace{\varphi_e}_0 + \arg H(j2\omega) = \arctan(2\omega \tau_1) - \arctan(2\omega \tau_2) = -0,09$$

Ainsi:
$$\Delta(t) = \frac{A}{2} + 0,1 \frac{A}{2} \cos(2\omega t - 0,09)$$

⑦ On étudie ici la réponse indicielle: $e(t) = E$ pour $t > 0$

soit à résoudre: $\tau_2 \frac{d\Delta(t)}{dt} + \Delta(t) = E$

$$\Rightarrow \frac{d\Delta(t)}{dt} + \frac{1}{\tau_2} \Delta(t) = \frac{E}{\tau_2}$$

$$\begin{cases} \Delta_h(t) = K e^{-\frac{t}{\tau_2}} \\ \Delta_p(t) = E \end{cases}$$

$$\Rightarrow \Delta(t) = \Delta_h(t) + \Delta_p(t) = E + K e^{-\frac{t}{\tau_2}}$$

C.I. à $t=0$ $V_C(t=0) = 0$

donc $\Delta(t=0) = V_{R_2}(t=0) = R_2 i(t=0)$

$i(t=0)$ est obtenu par le diviseur de tension que constituent les résistances R_1 et R_2 : $i(t=0) = \frac{E}{R_1 + R_2}$

donc $v(t=0) = \frac{R_1}{R_1 + R_2} E$

finalemment: $E + v = \frac{R_1}{R_1 + R_2} E \Rightarrow v = \frac{R_1 - R_1 - R_2}{R_1 + R_2} E = -\frac{R_2}{R_1 + R_2} E$

et donc $v(t) = E \left(1 - \frac{R_2}{R_1 + R_2} e^{-\frac{t}{\tau_2}} \right)$

Exercice n°4: Linéarité et non linéarité des filtres

① Par définition, un filtre linéaire ne peut pas faire apparaître en sortie des fréquences non présentes en entrée (le filtre n'agit que sur l'amplitude et la phase, donc:

→ le filtre 1 est non linéaire en raison de la présence de 2 raies supplémentaires par rapport au spectre du signal d'entrée (à 5 kHz et 6 kHz)

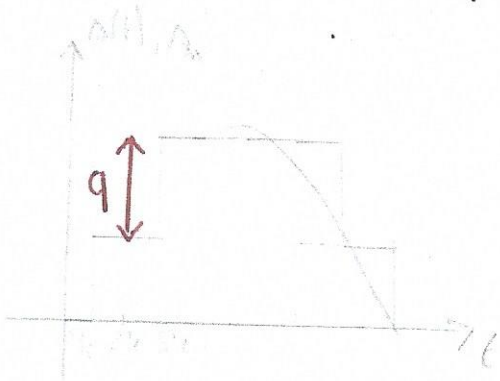
→ les filtres 2 et 3 sont à priori linéaires

② → filtre 2 laisse l'harmonique 4 inchangé alors que 3 est un peu atténué et 2 très fortement \Rightarrow filtre passe-haut avec $f_c \approx 2 \text{ kHz}$

→ filtre 3 laisse quasi inchangés les harmoniques 1 et 2 atténué 3, et fait disparaître 4 \Rightarrow passe-bas avec $f_c = 3 \text{ kHz}$.

Exercice n° 8: Erreur de quantification

①

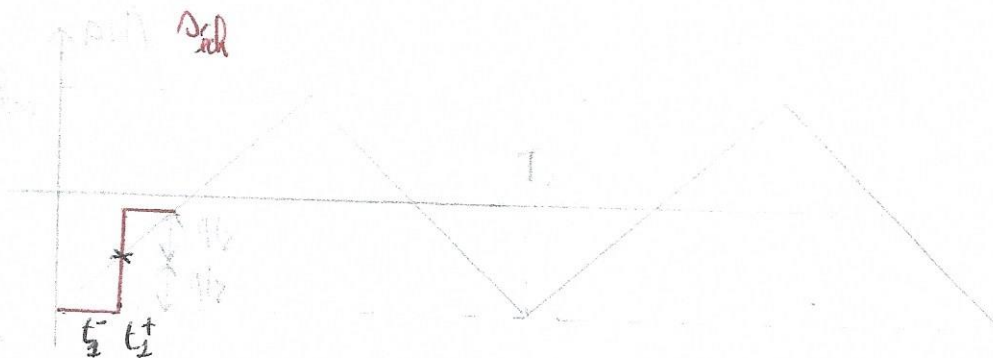


Basculement de Δ_m à $\Delta_{m+1} = \Delta_m + q$
 si $s(t) > \Delta_m + \frac{q}{2}$

⇒ erreur d'arrondi $\mathcal{E} \in \left[-\frac{q}{2}; +\frac{q}{2}\right]$

soit $\mathcal{E} = \max(|s(t) - \Delta_m|)$

②

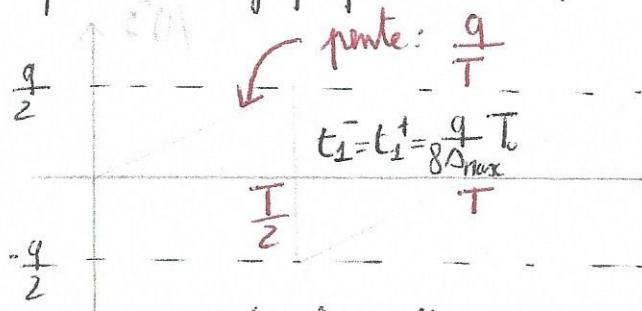


→ $\mathcal{E} = s(t) - \Delta_{sch}$ évolue entre 0 et $\frac{q}{2}$ entre $t=0$ et $t=t_1^-$

Puis basculement à $\mathcal{E} = -\frac{q}{2}$

→ Durée de la montée de 0 à $\frac{q}{2}$ (pour \mathcal{E}): pente de $s(t)$ $p = \frac{2\Delta_{max}}{\frac{T_0}{2}} = \frac{4\Delta_{max}}{T_0}$
 donc $p \times (t_1^-) = \frac{q}{2} \Rightarrow t_1^- = t_1^+ = \frac{q}{2p} = \frac{q}{8\Delta_{max}} T_0$

Bilan: représentation graphique de $\mathcal{E}(t)$



$$\mathcal{E}(t_1^-) = \frac{q}{2}$$

$$\mathcal{E}(t_1^+) = -\frac{q}{2}$$

NB: on appelle T la période de ce signal

③ Le signal d'erreur étant impair $\Rightarrow \langle \varepsilon(t) \rangle = a_0 = \frac{1}{T} \int \varepsilon(t) \cdot dt = 0$ (1)

Puis: $\langle \varepsilon^2(t) \rangle = \frac{1}{T} \int \varepsilon^2(t) \cdot dt = \frac{2}{T} \int_0^{\pi/2} \varepsilon^2(t) \cdot dt$

$= \frac{2}{T} \int_0^{\pi/2} \left(\frac{q}{T} t\right)^2 dt = \frac{2q^2}{T^3} \frac{T^3}{3 \times 8} \Rightarrow \boxed{\varepsilon_{\text{eff}} = \sqrt{\langle \varepsilon^2(t) \rangle} = \frac{q}{2\sqrt{3}}}$
 $= \frac{q^2}{12}$

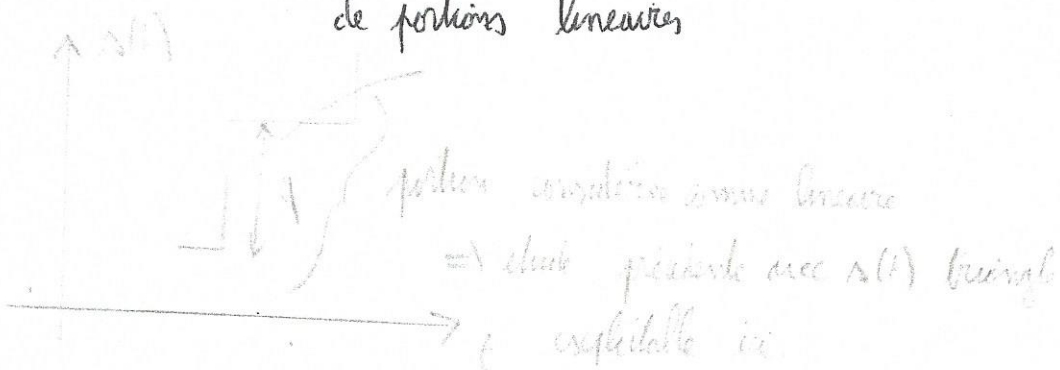
A.N. Δ codage sur m bits \Rightarrow représentation des nombres $\in [0; 2^m - 1]$
 donc le pas de quantification est (CAN linéaire)

$q = \frac{\Delta s}{2^m - 1}$ A.N. $\varepsilon_{\text{eff}} = \frac{q}{2\sqrt{3}} = \frac{\Delta s}{2\sqrt{3}(2^m - 1)}$

soit $\frac{\varepsilon_{\text{eff}}}{\Delta s} = \frac{1}{2\sqrt{3}(2^m - 1)} \Rightarrow \left| \frac{\varepsilon_{\text{eff}}}{\Delta s} \right|_{8 \text{ bits}} = 1,13 \cdot 10^{-3}$
 $\left| \frac{\varepsilon_{\text{eff}}}{\Delta s} \right|_{12 \text{ bits}} = 7,05 \cdot 10^{-5}$

④ $|\varepsilon(t)|$ inchangé $\Rightarrow \varepsilon_{\text{eff}}$ inchangé \Rightarrow idem

⑤ Amplitude élevée \Rightarrow on peut approximer la courbe à une succession de portions linéaires



Exercice n° 5: Détection de signaux micro-ondes

Écriture du signal: $s(t) = A \cos(2\pi f t + \underbrace{\varphi(t)}_{\substack{\text{phase à l'origine} \\ \text{non stable}}})$

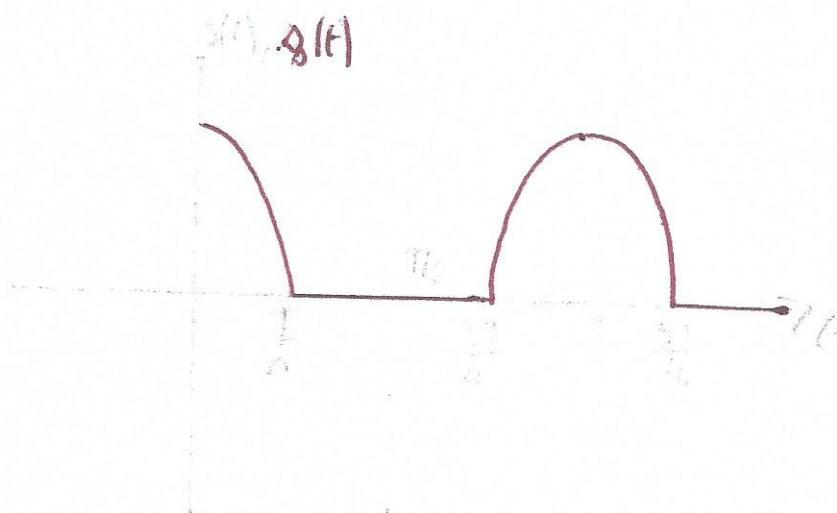
1a) Filtre moyenneur \Rightarrow $\text{sortie} = \langle s(t) \rangle = 0$

\rightarrow incapable d'estimer l'amplitude A

b) fréquence instantanée de ce signal: $f_s = \frac{1}{2\pi} \frac{d\varphi(t)}{dt} = f + \underbrace{\left(\frac{d\varphi}{dt}\right)}_{\neq 0} \frac{1}{2\pi}$

$\Rightarrow f_s = fct(t) \Rightarrow$ la fréquence n'étant pas stable \Rightarrow non filtrable

2) a)



on fixe $\varphi(t) = ct = 0$

b) alternances négatives coupées \Rightarrow redresseur

c) Composante continue: $a_0 = \langle s(t) \rangle = \frac{1}{T} \int_0^T s(t) \cdot dt = \frac{2}{T} \int_0^{T/2} s(t) \cdot dt$
 $= \frac{2}{T} \int_0^{T/4} A \cos(\omega t) \cdot dt = \frac{2A}{T\omega} \left[\sin \omega t \right]_0^{T/4} = \frac{2A}{\frac{2\pi}{T} T} = \frac{A}{\pi}$

Signal pair \Rightarrow on calcule les a_m :

$$a_m = \frac{2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \left(\frac{A}{2} \right) \cos(m\omega t) \cdot dt = \frac{4A}{T} \int_0^{T/4} \cos(\omega t) \cos(m\omega t) \cdot dt$$

$$= \frac{2A}{T} \int_0^{T/4} (\cos(m+1)\omega t + \cos(m-1)\omega t) \cdot dt$$

$$= \frac{2A}{T(m+1)\frac{2\pi}{T}} \left[\sin(m+1)\frac{\pi}{2} \right] + \frac{2A}{T(m-1)\frac{2\pi}{T}} \left[\sin(m-1)\frac{\pi}{2} \right]$$

$$= \frac{A}{(m+1)\pi} \left[\sin(m+1)\frac{\pi}{2} \right] + \frac{A}{(m-1)\pi} \left[\sin(m-1)\frac{\pi}{2} \right]$$

meur: on calcule respectivement cas $m=1$ et $m>1$

$$a_1 = \frac{2A}{T} \int_0^{T/4} \cos(2\omega t) \cdot dt + \frac{2A}{T} \int_0^{T/4} dt$$

$$= \frac{2A}{T \cdot 2 \cdot \frac{2\pi}{T}} \left[\sin 2\omega t \right]_0^{T/4} + \frac{2A}{T} \times \frac{T}{4}$$

$$= \frac{A}{2\pi} \sin\left(2 \times \frac{2\pi}{T} \times \frac{T}{4}\right) + \frac{A}{2} \Rightarrow a_1 = \frac{A}{2}$$

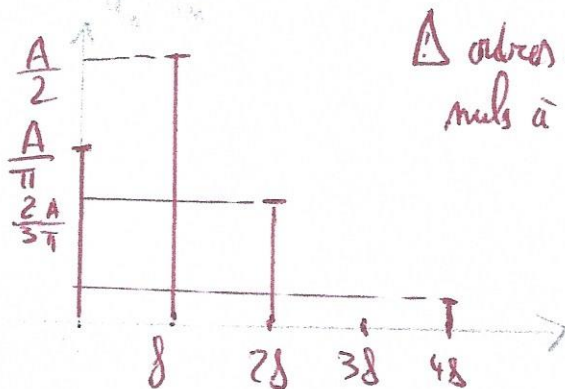
$$a_2 = \frac{A}{3\pi} \underbrace{\sin \frac{3\pi}{2}}_{=-1} + \frac{A}{\pi} = \frac{A}{\pi} - \frac{A}{3\pi} = \frac{2A}{3\pi}$$

$$a_3 = 0$$

$$a_4 \neq 0$$

⋮

Spectre:



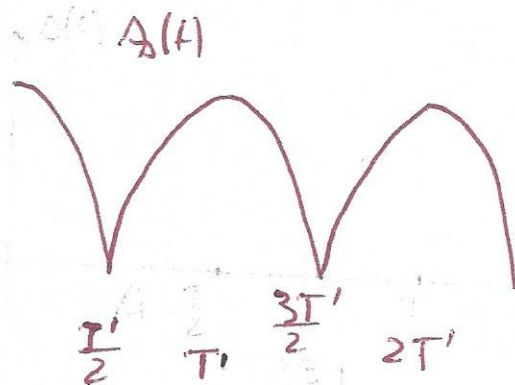
Δ ordres impaires
mais à partir de $m > 1$

d) filtre passe-bas \Rightarrow il reste $\langle \Delta_A(t) \rangle = a_0 = \frac{A}{\pi}$

si $G_{dB}(w=0) = 0$ i.e $G(w=0) = 1$ on a $D = \frac{A}{\pi}$

soit $\boxed{\frac{D}{A} = \frac{1}{\pi}}$

③ a) Représentation du signal



CSG: l'opérateur bialterne permet de doubler la fréquence du signal donc du fondamental.

et calcul harmoniques identiques en posant $w \rightarrow 2w$

et en forme de signal entre $[0; \frac{T'}{2}]$

qu'entre $[0; \frac{T}{4}]$ précédemment

b) Intégral du bialterne:

$$\begin{aligned} \langle \Delta_A(t) \rangle &= \frac{1}{T'} \int_{(T')} \Delta_A(t) \cdot dt = \frac{1}{T'} \times 2A \int_0^{\frac{T'}{2}} \cos(wt) \cdot dt \\ &= \frac{2A}{T' \frac{2\pi}{T}} \left[\sin \frac{2\pi}{T} \times \frac{T'}{4} \right] = \frac{2A}{\pi} \end{aligned}$$

c) Intégral: on double la sensibilité avec $\frac{D'}{A} = \frac{2}{\pi}$

Exercice n°2: Spectre d'un signal numérique

$$\alpha = \frac{T_c}{T_c}$$

$$\begin{aligned} \textcircled{1} C_m &= \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} g(t) e^{-jm2\pi Vt} dt = \frac{1}{T} \int_{-\frac{\alpha T_c}{2}}^{+\frac{\alpha T_c}{2}} \underbrace{g(t)}_E e^{-jm2\pi Vt} dt \\ &= \frac{E}{T_c} \int_{-\frac{\alpha T_c}{2}}^{+\frac{\alpha T_c}{2}} e^{-jm2\pi Vt} dt = \frac{E}{T_c(1-jm2\pi V)} \left[e^{-jm2\pi V \frac{\alpha T_c}{2}} - e^{+jm2\pi V \frac{\alpha T_c}{2}} \right] \\ &= E\alpha \left[\frac{\sin(m\pi\alpha)}{+m\pi\alpha} \right] \Rightarrow C_m = E\alpha \operatorname{sinc}(m\pi\alpha) \quad (1) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \hat{I}(V) &= \int_{-\infty}^{+\infty} \underbrace{g(t)}_{\substack{\uparrow \\ \text{1 seule impulsion}}} e^{-j2\pi Vt} dt = E \int_{-\frac{\alpha T_c}{2}}^{+\frac{\alpha T_c}{2}} e^{-j2\pi Vt} dt \\ &= E \left[\frac{e^{-j\pi\alpha} - e^{+j\pi\alpha}}{-j2\pi V} \right] = \frac{E\alpha}{V} \left[\frac{\sin(\pi\alpha)}{\pi\alpha} \right] \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \hat{I}(V) = E\alpha T_c \operatorname{sinc}(\pi\alpha) \quad (2)$$

donc, en identifiant (1) et (2)

$$C_m = \frac{1}{T} \hat{I}(mV)$$

$$\textcircled{2} \text{ Oui! } C_m = \frac{1}{T_c} \int_{-\frac{T_c}{2}}^{+\frac{T_c}{2}} g(t) e^{-jm2\pi Vt} dt$$

$$\hat{I}(V) = \int_{-\infty}^{+\infty} \underbrace{g(t)}_{\text{multis}} e^{-j2\pi Vt} dt$$

$$g_{\text{multis}}(t) = g(t) \text{ sur } \left[-\frac{T_c}{2}; \frac{T_c}{2}\right] \\ = 0 \text{ ailleurs}$$

donc $\hat{I}(V) = \int_{-T/2}^{+T/2} g(t) e^{-j2\pi V t} dt$

donc $C_n = \frac{1}{T} \hat{I}(nV) \Rightarrow$ relation généralisable.

③ $\Delta 0$ ou $1 \Rightarrow$ impulsion de sa puissance au $| \pm E |^2$.

Rappel: $d_n = |C_n|^2$ et $\int_{eff}^2 = \frac{1}{2} a_0^2 + \sum_{n=2}^{\infty} d_n^2 \times \frac{1}{2} = \frac{1}{2} \sum_{n=2}^{\infty} |C_n|^2$

$\Rightarrow \bar{P} = \frac{\int_{eff}^2}{R} \sim \sum_{n=2}^{\infty} |C_n|^2$

donc $\bar{P} \sim \frac{1}{T^2} \sum_{n=2}^{\infty} |\hat{I}(nV)|^2$

plutôt:

$\int_{eff}^2 = \frac{1}{2} a_0^2 + \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{\infty} d_n^2$
 $= \frac{1}{2} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} |C_n|^2$

Excentration au cas continu:

$d\bar{P} \sim \frac{1}{T^2} |\hat{I}(V)|^2$

soit $\frac{d\bar{P}}{dV} \sim \frac{1}{T} |\hat{I}(V)|^2$ densité de puissance.

④ Nouveau signal: porteur et messages qui se succèdent

$g(t) = g(f) \times A \sin(2\pi V_0 t)$

\hookrightarrow signal de fréquence f impulsional $\frac{d\bar{P}}{dV} \sim \frac{|\hat{I}(V)|^2}{FFT}$ parle impulsion

\equiv modulation:

Allure du spectre

