

## Centrale TSI 2009 - Mathématiques 2

Partie I - Matrices symétriques**I.A -**

I.A.1)  $\chi_A = X^2 - \text{tr}(A)X + \det(A) = X^2 - (c + f)X + cf - de.$

I.A.2) Les valeurs propres étant racines de  $\chi_A$ , l'on a, si  $\lambda$  et  $\mu$  sont les valeurs propres de  $A$  :

$$\lambda + \mu = \text{tr}(A) \text{ et } \lambda\mu = \det(A)$$

I.A.3) Les valeurs propres de  $A$  sont réelles car la matrice est symétrique réelle. Elles sont non nulles et de même signe si et seulement si  $\det(A) > 0$ .Dans ce cas, ce signe commun est celui de leur somme, qui est aussi celui de la trace de  $A$ .

Donc :

$$A \text{ admet deux valeurs propres strictement positives } \Leftrightarrow \text{tr}(A) > 0 \text{ et } \det(A) > 0$$

**I.B -**

## I.B.1)

a)

$$\begin{array}{l} M_{1,1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad M_{1,2} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad M_{1,3} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ M_{2,2} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad M_{2,3} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad M_{3,3} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{array}$$

b) Soit  $A \in \mathcal{S}_3(\mathbb{R})$ . Alors :

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} = \sum_{1 \leq i \leq j \leq 3} a_{ij} M_{i,j}.$$

D'où  $(M_{i,j})_{1 \leq i \leq j \leq 3}$  est une famille génératrice de  $\mathcal{S}_3(\mathbb{R})$ .

La famille est évidemment libre. D'où

$$(M_{i,j})_{1 \leq i \leq j \leq 3} \text{ est une base de } \mathcal{S}_3(\mathbb{R})$$

## I.B.2)

a) Le nombre de matrices  $M_{i,j}$  est égal au nombre de coefficients sur et au-dessus de la diagonale

$$\text{d'une matrice } n \times n, \text{ c'est-à-dire } n + (n-1) + (n-2) + \dots + 2 + 1 = \frac{n(n+1)}{2}.$$

b) Soit  $A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . Alors :

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} = \sum_{1 \leq i \leq j \leq n} a_{ij} M_{i,j}.$$

Donc  $A$  est combinaison linéaire des matrices  $M_{i,j}$ .b)  $(M_{i,j})_{1 \leq i \leq j \leq n}$  est donc une famille génératrice de  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . C'est par ailleurs évidemment une famille libre et donc une base de  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ .

D'où :

$$\dim \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) = \frac{n(n+1)}{2}$$

**I.C -**

$$\begin{aligned} \text{I.C.1) } q(V + V') &= {}^t(V + V'A(V + V')) \\ &= {}^tVAV + {}^tV'AV + {}^tVAV' + {}^tV'AV' \\ &= q(V) + 2{}^tVAV' + q(V') \text{ car } {}^tV'AV = {}^t({}^tV'AV) = {}^tV {}^tAV' = {}^tVAV' \end{aligned}$$

D'où :

$${}^tVAV' = \frac{q(V + V') - q(V) - q(V')}{2}$$

$$\text{I.C.2) Posons } V = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \leftarrow i\text{-ième ligne et } V' = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \leftarrow j\text{-ième ligne.}$$

On a alors :

$$\begin{aligned} {}^tVAV' &= \begin{pmatrix} 0 & \cdot & \underset{\substack{\uparrow \\ i\text{-ième colonne}}}{1} & \cdot & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{nj} \end{pmatrix} \\ &= a_{ij} \end{aligned}$$

I.C.3) Notons  $q_1$  l'application de  $\mathbb{R}^n$  dans  $\mathbb{R}$  qui à  $V \in \mathbb{R}^n$  associe  ${}^tVA_1V$  et  $q_2$  définie de même manière à l'aide de la matrice  $A_2$ .

$$\text{Posons, pour } i \text{ et } j \in \{1, \dots, n\}, V_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \leftarrow i\text{-ième ligne et } V_j = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \leftarrow j\text{-ième ligne.}$$

Posons  $A_1 = (a1_{i,j})$  et  $A_2 = (a2_{i,j})$ .

L'hypothèse équivaut alors à  $q_1 = q_2$ .

On a alors :

$$\begin{aligned} a1_{ij} &= {}^tV_iA_1V_j \\ &= \frac{q_1(V_i + V_j) - q_1(V_i) - q_1(V_j)}{2} \\ &= \frac{q_2(V_i + V_j) - q_2(V_i) - q_2(V_j)}{2} \\ &= {}^tV_iA_2V_j \\ &= a2_{ij} \text{ et} \end{aligned}$$

$$A_1 = A_2$$

I.C.4)

a) La matrice  $A_1$ , symétrique réelle est diagonalisable et il existe  $P \in O(n)$ ,  $D \in D_n(\mathbb{R})$  telles

$$\text{que } D = {}^tPA_1P \Leftrightarrow A_1 = PD{}^tP \text{ où } D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & (0) \\ & \ddots & \\ (0) & & \lambda_n \end{pmatrix}.$$

On a alors  ${}^tVA_1V = {}^tVPD{}^tPV$ .

En posant  $W = {}^tPV$ , l'on a la fois  $W \neq 0$  car  $V \neq 0$  et  ${}^tP$  est inversible, et  ${}^tVA_1V = {}^tWDW$ .

Donc :

$$\boxed{\exists W \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}, \forall A_1 V = {}^t W D W \text{ où } D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & (0) \\ & \ddots & \\ (0) & & \lambda_n \end{pmatrix}}$$

b) Si l'on pose  $W = \begin{pmatrix} w_1 \\ \vdots \\ w_n \end{pmatrix}$ ,  $\forall A_1 V = {}^t W D W = \sum_{i=1}^n \lambda_i w_i^2 > 0$  car tous les  $\lambda_i$  sont strictement positifs et l'un au moins des  $w_i$  est non nul. Donc :

$$\boxed{{}^t V A_1 V > 0}$$

c) On a alors  ${}^t \left(\frac{V}{r}\right) A_1 \left(\frac{V}{r}\right) = \frac{{}^t V A_1 V}{r^2} = 1 \Rightarrow {}^t \left(\frac{V}{r}\right) A_2 \left(\frac{V}{r}\right) = 1$   
 $\Rightarrow {}^t V A_2 V = r^2 = {}^t V A_1 V$

d) On a montré précédemment que pour tout vecteur non nul  $V$ ,  $\forall A_1 V = r^2 = {}^t V A_2 V$ . Cette propriété vaut aussi pour  $V = 0$  et  $\forall V \in \mathbb{R}^n$ ,  $\forall A_1 V = {}^t V A_2 V$ . D'après I.C.3),

$$\boxed{A_1 = A_2}$$

## Partie II - Quelques propriétés de l'ellipse

### II.A -

II.A.1) L'endomorphisme  $f$ , symétrique, est diagonalisable et il existe une base orthonormée directe de  $(\vec{\Pi}) : (\vec{i}_0, \vec{j}_0)$  dans laquelle la matrice  $f$  s'écrit  $\begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$ .

Alors dans le repère  $(O, \vec{i}_0, \vec{j}_0)$ , si  $M$  a pour coordonnées  $(x, y)$ ,  
 $\vec{OM} \cdot f(\vec{OM}) = \begin{pmatrix} x & y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2$  et

$$\boxed{\mathcal{C}_f \text{ a pour équation } \lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 = 1}$$

II.A.2) Comme

- ✓ les valeurs propres de  $f$  sont  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$ ,
- ✓  $\mathcal{C}_f$  est une ellipse  $\Leftrightarrow \lambda_1 > 0$  et  $\lambda_2 > 0$ ,

$$\boxed{\mathcal{C}_f \text{ est une ellipse } \Leftrightarrow \text{les valeurs propres de } f \text{ sont strictement positives}}$$

### II.B -

II.B.1) L'ellipse  $\mathcal{E}$  admet dans un repère orthonormé direct  $(O, \vec{i}_0, \vec{j}_0)$  l'équation  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$  où  $a$  et  $b$  sont deux réels strictement positifs. Soit  $f$  l'endomorphisme de matrice  $\begin{pmatrix} \frac{1}{a^2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{b^2} \end{pmatrix}$  dans la base orthonormée directe  $(\vec{i}_0, \vec{j}_0)$ .  $f$  est alors un endomorphisme symétrique puisque sa matrice dans une base orthonormée est symétrique. Ses valeurs propres sont  $\frac{1}{a^2}$  et  $\frac{1}{b^2}$ , strictement positives.

On a alors  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \Leftrightarrow \vec{OM} \cdot f(\vec{OM}) = 1$  et

$$\boxed{\mathcal{E} = \mathcal{C}_f}$$

II.B.2) Soit  $g$  un autre endomorphisme symétrique à valeurs propres strictement positives tel que  $\mathcal{C}_g = \mathcal{C}_f$ . Notons  $A_1$  et  $A_2$  les matrices de  $f$  et  $g$  dans la base  $(\vec{i}, \vec{j})$ ,  $q_1$  et  $q_2$  les formes quadratiques sur  $\mathbb{R}^2$  de matrices respectives  $A_1$  et  $A_2$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^2$ .

Soit  $V \in \mathbb{R}^2$  et  $M$  le point de coordonnées  $V$  dans le repère  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ ; on a alors  $q_1(V) = \overrightarrow{OM} \cdot f(\overrightarrow{OM})$  et  $q_2(V) = \overrightarrow{OM} \cdot g(\overrightarrow{OM})$ .

$$\begin{aligned} \text{Si } \mathcal{E} = \mathcal{C}_f = \mathcal{C}_g, \text{ cela signifie que : } & q_1(V) = 1 \Rightarrow M \in \mathcal{C}_f \\ & \Rightarrow M \in \mathcal{C}_g \\ & \Rightarrow q_2(V) = 1 \end{aligned}$$

Comme les valeurs propres de  $A_1$  (qui sont celles de  $f$ ) sont strictement positives, d'après la question I.C.4),  $A_1 = A_2 \Leftrightarrow f = g$ .

Il y a donc unicité de l'endomorphisme  $f$  associé à  $\mathcal{E}$

## II.C -

II.C.1) Les trois matrices données sont bien symétriques et forment évidemment une famille libre de  $\mathcal{S}_2(\mathbb{R})$ .

II.C.2) Comme la dimension de  $\mathcal{S}_2(\mathbb{R})$  est 3, la famille précédente est une base de  $\mathcal{S}_2(\mathbb{R})$ .

La matrice  $M_f$  de  $f$  dans la base  $(\vec{i}, \vec{j})$  est symétrique réelle. Donc :

$$\exists!(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3, M_f = \alpha \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow M_f = \begin{pmatrix} \gamma - \alpha & -\beta \\ -\beta & \gamma + \alpha \end{pmatrix}.$$

J'ai montré :

$$\exists!(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3, M_f = \begin{pmatrix} \gamma - \alpha & -\beta \\ -\beta & \gamma + \alpha \end{pmatrix}$$

II.C.3) D'après la question I.A.3), les valeurs propres de  $M_f$ , symétrique réelle, sont strictement positives si et seulement si :

$$\begin{aligned} \text{tr } M_f > 0 \text{ et } \det M_f > 0 \text{ ce qui est équivalent à :} \\ 2\gamma > 0 \text{ et } \gamma^2 - \alpha^2 - \beta^2 > 0. \text{ D'où :} \end{aligned}$$

$$f \text{ admet deux valeurs propres réelles et strictement positives } \Leftrightarrow \gamma^2 > \alpha^2 + \beta^2 \text{ et } \gamma > 0.$$

## II.D -

II.D.1) Dans un repère orthonormé direct  $(O, \vec{i}_0, \vec{j}_0)$ ,

$$\mathcal{C}_f \text{ a pour équation } \overrightarrow{OM} \cdot f(\overrightarrow{OM}) = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

L'intérieur de l'ellipse étant caractérisé par  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \leq 1$ , l'on a :

$$\forall M \in (\Pi), M \text{ est à l'intérieur de } \mathcal{E} \Leftrightarrow \overrightarrow{OM} \cdot f(\overrightarrow{OM}) \leq 1$$

II.D.2) Si  $M$  a pour coordonnées  $(x, y)$  dans  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ ,

$$\overrightarrow{OM} \cdot f(\overrightarrow{OM}) = \begin{pmatrix} x & y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \gamma - \alpha & -\beta \\ -\beta & \gamma + \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (\gamma - \alpha)x^2 + (\gamma + \alpha)y^2 - 2\beta xy. \text{ Donc, pour}$$

tout point  $M$  de  $(\Pi)$ , de coordonnées  $(x, y)$  dans  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ ,

$$M \text{ est à l'intérieur de } \mathcal{E} \Leftrightarrow (\gamma - \alpha)x^2 + (\gamma + \alpha)y^2 - 2\beta xy \leq 1$$

II.D.3) Notons  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  les valeurs propres de  $f$ .

Dans un repère orthonormé direct  $(O, \vec{i}_0, \vec{j}_0)$ ,  $\mathcal{E}$  a pour équation  $\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 = 1 \Leftrightarrow \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ .  
L'aire de  $\mathcal{E}$  est alors  $\pi ab = \frac{\pi}{\sqrt{\lambda_1 \lambda_2}} = \frac{\pi}{\sqrt{\det f}}$ .

$$\boxed{\text{L'aire de } \mathcal{E} \text{ est donc } \frac{\pi}{\sqrt{\det f}}}$$

II.D.4) Le déterminant d'un endomorphisme étant celui de sa matrice dans une base quelconque,

$$\boxed{\text{L'aire de } \mathcal{E} \text{ est donc } \frac{\pi}{\sqrt{\gamma^2 - \alpha^2 - \beta^2}}}$$

### Partie III - Existence d'une ellipse optimale

#### III.A -

III.A.1) Notons  $\mathcal{E}$  une ellipse convenable,  $(\alpha, \beta, \gamma)$  le triplet associé à  $\mathcal{E}$ ,  $(x_l, y_l)$  les coordonnées de  $P_l$ ,  $l = 1, \dots, k$  dans  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ .

Si  $P_i$  ou  $P_j$  est égal à  $O$ , on peut supprimer ce point intérieur à l'ellipse.

Sinon, puisque  $O, P_i, P_j$  sont alignés,  $\exists t \in [-1, 1]$ ,  $\vec{OP}_j = t\vec{OP}_i$  (par exemple car si  $|t| > 1$ , en échangeant  $i$  et  $j$ ,  $\vec{OP}_i = \frac{1}{t}\vec{OP}_j$  avec  $|\frac{1}{t}| < 1$ ).

Comme  $P_i$  est à l'intérieur de l'ellipse :

$$\begin{aligned} (\gamma - \alpha)x_i^2 + (\gamma + \alpha)y_i^2 - 2\beta x_i y_i \leq 1 &\Rightarrow t^2 ((\gamma - \alpha)x_i^2 + (\gamma + \alpha)y_i^2 - 2\beta x_i y_i) \leq t^2 \leq 1 \\ &\Rightarrow (\gamma - \alpha)x_j^2 + (\gamma + \alpha)y_j^2 - 2\beta x_j y_j \leq 1 \\ &\Rightarrow P_j \text{ est à l'intérieur de } \mathcal{E}. \end{aligned}$$

D'où, en supprimant le point  $P_j$ ,  $\mathcal{E}$  est encore convenable.

En supprimant le point  $P_j$ , on ne change pas l'ensemble des ellipses convenables.

III.A.2) Comme  $x_i = \rho_i \cos(\theta_i)$  et  $y_i = \rho_i \sin(\theta_i)$ ,  $P_i$  est à l'intérieur de  $\mathcal{E}$  si et seulement si :

$$\begin{aligned} (\gamma - \alpha)\rho_i^2 \cos^2(\theta_i) + (\gamma + \alpha)\rho_i^2 \sin^2(\theta_i) - 2\beta\rho_i^2 \cos(\theta_i) \sin(\theta_i) &\leq 1 \Leftrightarrow \\ \gamma\rho_i^2 - \alpha\rho_i^2 \cos(2\theta_i) - \beta\rho_i^2 \sin(2\theta_i) &\leq 1 \Leftrightarrow \end{aligned}$$

$$\boxed{\gamma \leq \alpha \cos(2\theta_i) + \beta \sin(2\theta_i) + \frac{1}{\rho_i^2}}$$

puisque  $\rho_i \neq 0$ .

III.A.3) Cette inégalité est une égalité lorsque  $P_i$  se trouve sur  $\mathcal{E}$ .

**III.B** - Si l'on note  $R = \max \{OP_i / i \in \{1, \dots, k\}\}$ , l'ellipse d'équation  $x^2 + y^2 = R^2$  est convenable.

#### III.C -

III.C.1) L'aire de  $\underline{E}_1$  vaut  $\frac{\pi}{\sqrt{r^2\gamma_0^2 - \alpha_0^2 - \beta_0^2}} \leq \frac{\pi}{\sqrt{\gamma_0^2 - \alpha_0^2 - \beta_0^2}}$ . D'où :

L'aire de  $\mathcal{E}_1$  est inférieure à celle de  $\mathcal{E}_0$

III.C.2) L'on sait que pour tout  $i \in \{1, \dots, k\}$ ,  $\gamma_0 \leq \alpha_0 \cos(2\theta_i) + \beta_0 \sin(2\theta_i) + \frac{1}{\rho_i^2}$ .

Notons  $m = \min \left\{ \alpha_0 \cos(2\theta_i) + \beta_0 \sin(2\theta_i) + \frac{1}{\rho_i^2} / i \in \{1, \dots, k\} \right\}$ . Alors  $\gamma_0 \leq m$ .

Posons  $r = \frac{m}{\gamma_0}$  (cela est possible car  $\gamma_0 > 0$  d'après la question II.C.3)),  $\gamma_1 = r\gamma_0$ ,  $\alpha_1 = \alpha_0$  et  $\beta_1 = \beta_0$ .

On a alors  $\gamma_1 > 0$  et  $\gamma_1^2 > \alpha_1^2 + \beta_1^2$ , ce qui montre l'existence de  $\mathcal{E}_1$  associée à  $(\alpha_1, \beta_1, \gamma_1)$ .

En outre, pour tout  $i \in \{1, \dots, k\}$ ,  $\gamma_1 = m \leq \alpha_1 \cos(2\theta_i) + \beta_1 \sin(2\theta_i) + \frac{1}{\rho_i^2}$ , ce qui montre que  $\mathcal{E}_1$  est convenable et  $\gamma_1 = m$ , qui est atteint pour une valeur  $s$  de  $\{1, \dots, k\}$  et donc  $\gamma_1 = \alpha_1 \cos(2\theta_s) + \beta_1 \sin(2\theta_s) + \frac{1}{\rho_s^2}$ , ce qui montre que  $\mathcal{E}_1$  passe par  $P_s$ .

On peut donc choisir  $r$  tel que  $\mathcal{E}_1$  soit convenable et passe par l'un des points  $P_1, \dots, P_k$

### III.D -

III.D.1) Posons  $\alpha_2 = \alpha_1 + \lambda$ ,  $\beta_2 = \beta_1$ ,  $\gamma_2 = \gamma_1 + \lambda$ .

Comme  $\gamma_1 > 0$  et  $\lambda \geq 0$ ,  $\gamma_2 > 0$ .

Comme  $\alpha_1^2 + \beta_1^2 \leq \gamma_1^2$ ,  $|\alpha_1| \leq \gamma_1$ .

$$\begin{aligned} \text{En outre } \alpha_2^2 + \beta_2^2 &= (\alpha_1 + \lambda)^2 + \beta_1^2 \\ &= \alpha_1^2 + \beta_1^2 + 2\lambda\alpha_1 + \lambda^2 \\ &\leq \gamma_1^2 + 2\lambda\alpha_1 + \lambda^2 \\ &\leq \gamma_1^2 + 2\lambda\gamma_1 + \lambda^2 \text{ (car } |\alpha_1| < \gamma_1) \\ &\leq (\gamma_1 + \lambda)^2 = \gamma_2^2 \end{aligned}$$

Donc  $(\alpha_2, \beta_2, \gamma_2)$  est associé à une ellipse  $\mathcal{E}_2$ .

L'on sait que  $\gamma_1 = \alpha_1 + \frac{1}{\rho_1^2}$  puisque  $\mathcal{E}_1$  passe par  $P_1$ .

On a alors  $\gamma_1 + \lambda = \alpha_1 + \lambda + \frac{1}{\rho_1^2} \Rightarrow \gamma_2 = \alpha_2 + \frac{1}{\rho_1^2}$ , ce qui montre que  $\mathcal{E}_2$  passe par  $P_1$ .

L'aire de  $\mathcal{E}_2$  est  $\frac{\pi}{\sqrt{\gamma_2^2 - \alpha_2^2 - \beta_2^2}} = \frac{\pi}{\sqrt{\gamma_1^2 - \alpha_1^2 - \beta_1^2 + 2\lambda(\gamma_1 - \alpha_1)}}$ .

Or  $2\lambda(\gamma_1 - \alpha_1) \geq 0$ .

D'où l'aire de  $\mathcal{E}_2$  est inférieure ou égale à celle de  $\mathcal{E}_1$ .

Le triplet  $(\alpha_1 + \lambda, \beta_1, \gamma_1 + \lambda)$  est donc associé à une ellipse  $\mathcal{E}_2$  de centre  $O$  passant par  $P_1$  et dont l'aire est inférieure ou égale à celle de  $\mathcal{E}_1$ .

III.D.2) Soit  $i \in \{2, \dots, k\}$ .  $1 - \cos(2\theta_i) \leq 0 \Leftrightarrow 1 - \cos(2\theta_i) = 0 \Leftrightarrow \theta_i = 0 [\pi]$ , ce qui signifie que  $P_i \in (OP_1)$ , ce qui est contraire à l'hypothèse. Donc :

$$\forall i \in \{2, \dots, k\}, 1 - \cos(2\theta_i) > 0$$

III.D.3) L'on sait que  $\mathcal{E}_1$  est convenable, donc  $\forall i \in \{2, \dots, k\}$ ,  $\gamma_1 \leq \alpha_1 \cos(2\theta_i) + \beta_1 \sin(2\theta_i) + \frac{1}{\rho_i^2}$ .

Dire que  $\mathcal{E}_2$  est convenable, c'est dire que  $\forall i \in \{2, \dots, k\}$ ,  $\gamma_2 \leq \alpha_2 \cos(2\theta_i) + \beta_2 \sin(2\theta_i) + \frac{1}{\rho_i^2} \Leftrightarrow$

$$\lambda(1 - \cos(2\theta_i)) \leq \alpha_1 \cos(2\theta_i) + \beta_1 \sin(2\theta_i) + \frac{1}{\rho_i^2} - \gamma_1.$$

Choisissons  $\lambda = \min_{i \in \{2, \dots, k\}} \frac{\alpha_1 \cos(2\theta_i) + \beta_1 \sin(2\theta_i) + \frac{1}{\rho_i^2} - \gamma_1}{1 - \cos(2\theta_i)}$ . Alors  $\lambda \geq 0$ . Pour cette valeur de

$\lambda$ ,  $\mathcal{E}_2$  est convenable et  $\exists s \in \{2, \dots, k\}$ ,  $\lambda = \frac{\alpha_1 \cos(2\theta_s) + \beta_1 \sin(2\theta_s) + \frac{1}{\rho_s^2} - \gamma_1}{1 - \cos(2\theta_s)}$ , ce qui signifie que  $\mathcal{E}_2$  passe par  $P_s$ .

On peut donc trouver  $\lambda$  tel que  $\mathcal{E}_2$  soit convenable et passe par l'un des points  $P_2, \dots, P_k$

### III.E -

III.E.1)  $(\alpha, \beta, \gamma)$  vérifie le système :

$$\begin{cases} \gamma = \alpha + \frac{1}{\rho_1^2} \\ \gamma = \alpha \cos(2\theta_2) + \beta \sin(2\theta_2) + \frac{1}{\rho_2^2} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -\alpha + \gamma = \frac{1}{\rho_1^2} \\ -\alpha \cos(2\theta_2) + \gamma = \beta \sin(2\theta_2) + \frac{1}{\rho_2^2} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha(1 - \cos(2\theta_2)) = -\frac{1}{\rho_1^2} + \frac{1}{\rho_2^2} + \beta \sin(2\theta_2) \\ \gamma(1 - \cos(2\theta_2)) = -\frac{\cos(2\theta_2)}{\rho_1^2} + \beta \sin(2\theta_2) + \frac{1}{\rho_2^2} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = \frac{-\frac{1}{\rho_1^2} + \frac{1}{\rho_2^2} + \beta \sin(2\theta_2)}{1 - \cos(2\theta_2)} = g(\beta) \\ \gamma = \frac{-\frac{\cos(2\theta_2)}{\rho_1^2} + \beta \sin(2\theta_2) + \frac{1}{\rho_2^2}}{1 - \cos(2\theta_2)} = h(\beta) \end{cases}$$

Donc, les triplets  $(\alpha, \beta, \gamma)$  qui vérifie  $\gamma = \alpha \cos(2\theta_i) + \sin(2\theta_i) + \frac{1}{\rho_i^2}$  pour  $i = 1$  et  $2$  sont les triplets de la forme  $(g(\beta), \beta, h(\beta))$  où

$$g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \qquad \text{et } h : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\beta \rightarrow \frac{-\frac{1}{\rho_1^2} + \frac{1}{\rho_2^2} + \beta \sin(2\theta_2)}{1 - \cos(2\theta_2)} \qquad \beta \rightarrow \frac{-\frac{\cos(2\theta_2)}{\rho_1^2} + \beta \sin(2\theta_2) + \frac{1}{\rho_2^2}}{1 - \cos(2\theta_2)}$$

III.E.2) On constate que  $g$  et  $h$  sont des fonctions polynômiales du premier degré de  $\beta$  de même coefficient dominant  $\frac{\beta \sin(2\theta_2)}{1 - \cos(2\theta_2)}$ .

Donc pour un triplet  $(\alpha, \beta, \gamma)$  de la forme  $(g(\beta), \beta, h(\beta))$ ,

$\gamma^2 - \alpha^2 - \beta^2$  est un polynôme du second degré  $P(\beta)$  dont le terme de plus haut degré est  $-\beta^2$ .

III.E.3) Comme  $\mathcal{E}_2$  passe par  $P_1$  et  $P_2$ ,  $\alpha_2 = g(\beta_2)$  et  $\gamma_2 = h(\beta_2)$ .

L'aire d'une ellipse associée à  $(\alpha, \beta, \gamma)$  est  $\frac{\pi}{\sqrt{\gamma^2 - \alpha^2 - \beta^2}}$ ; donc elle est inférieure à celle de  $\mathcal{E}_2$  lorsque  $\gamma^2 - \alpha^2 - \beta^2$  est supérieur à  $P(\beta_2)$  et si elle passe par  $P_1$  et  $P_2$ , lorsque  $P(\beta) \geq P(\beta_2)$ ; c'est à dire quand  $\beta \in [\beta_2, \beta_3]$  où  $\beta_3$  est la seconde solution de l'équation du second degré  $P(\beta) = P(\beta_2)$

d'inconnue  $\beta$ . En effet  $P$  est croissante sur  $] -\infty, \frac{\beta_2 + \beta_3}{2}]$  et décroissante sur  $[\frac{\beta_2 + \beta_3}{2}, +\infty[$ . J'ai montré :

Un triplet  $(\alpha, \beta, \gamma)$  est associé à une ellipse convenable passant par  $P_1$  et  $P_2$  d'aire inférieure ou égale à celle de  $\mathcal{E}_2$  si et seulement si  $\beta \in [\beta_2, \beta_3]$

III.E.4) Les ellipses convenables associées à  $(\alpha, \beta, \gamma)$  passant par  $P_1$  et  $P_2$  d'aire minimale vérifient donc  $[\beta_2, \beta_3]$  et un système d'inéquations linéaires du second degré, vérifié par  $\beta_2$ , qui traduit

que chacun des  $P_i$  pour  $i = 3, \dots, k$  est à l'intérieur de  $\mathcal{E}_2$ . Donc, elles vérifient  $\beta \in K$ , où  $K$  est un fermé borné non vide de  $\mathbb{R}$  sur lequel  $P$  admet un minimum. Donc :

Parmi les ellipses convenables passant par  $P_1$  et  $P_2$ , il en existe une d'aire minimale.

**III.F** - On a vu qu'il existe des ellipses convenables d'aires minimales passant par deux points non alignés avec  $O$ . Le nombre de points  $P_i$  étant fini, il n'existe qu'un nombre fini d'ellipses convenables  $\mathcal{E}_1, \dots, \mathcal{E}_p$ , passant par deux points et d'aires minimales (pour les ellipses convenables passant par ces deux points), respectivement  $a_1, \dots, a_p$ . Prenons parmi ces ellipses l'une :  $\mathcal{E}$ , dont l'aire est  $\min_{i \in \{1, \dots, p\}} a_i$ .

Comme toute ellipse optimale passe par deux points non alignés avec  $O$  (sinon on pourrait d'après les questions III.C.1 et III.D.3 trouver une ellipse convenable d'aire inférieure),  $\mathcal{E}$  est optimale. Donc :

Il existe une ellipse optimale et elle passe au moins par deux des points  $P_i$

#### Partie IV - Unicité de l'ellipse optimale

##### IV.A -

IV.A.1) La section de  $\mathcal{H}_0$  par le plan d'équation  $X = 0$  est la réunion des deux droites sécantes d'équations respectives  $\begin{cases} X = 0 \\ Z = Y \end{cases}$  et  $\begin{cases} X = 0 \\ Z = -Y \end{cases}$ .

De même, la section de  $\mathcal{H}_0$  par le plan d'équation  $Y = 0$  est la réunion des deux droites sécantes d'équations respectives  $\begin{cases} Y = 0 \\ Z = X \end{cases}$  et  $\begin{cases} Y = 0 \\ Z = -X \end{cases}$ .

La section de  $\mathcal{H}_0$  par le plan d'équation  $Z = 1$  est le cercle d'équation  $\begin{cases} Z = 1 \\ X^2 + Y^2 = 1 \end{cases}$ .

IV.A.2)

$\mathcal{H}_0$  est un cône de révolution d'axe  $(\Omega Z)$  et de sommet  $O$

IV.A.3) Le triplet  $(\alpha, \beta, \gamma)$  est associé à une ellipse si et seulement si  $\gamma > 0$  et  $\gamma^2 > \alpha^2 + \beta^2$ .

Les points de coordonnées  $(\alpha, \beta, \gamma)$ , associés à une ellipse, sont donc les points situés au-dessus de  $\mathcal{H}_0^+$ .

##### IV.B -

IV.B.1)

$\mathcal{T}_i$  est un plan.

IV.B.2)

Les points de l'espace vérifiant  $Z \leq X \cos 2\theta_i + Y \sin 2\theta_i + \frac{1}{\rho_i^2}$  sont situés en-dessous de  $\mathcal{T}_i$ .

##### IV.C -

IV.C.1)

$\mathcal{K}$  est donc l'ensemble des coordonnées des points situés au-dessus de  $\mathcal{H}_0^+$  et en-dessous des  $k$  plans  $\mathcal{T}_i$ .



IV.C.2) Soient  $M_1$  et  $M_2$  de coordonnées respectives  $(X_1, Y_1, Z_1)$  et  $(X_2, Y_2, Z_2)$  appartenant à  $\mathcal{K}$ . Leur milieu  $I$  a pour coordonnées  $(u, v, w) = \left( \frac{X_1 + X_2}{2}, \frac{Y_1 + Y_2}{2}, \frac{Z_1 + Z_2}{2} \right)$ .

On a alors :

$\forall i \in \{1, \dots, k\}$ ,

$$w - u \cos 2\theta_i - v \sin 2\theta_i - \frac{1}{\rho_i^2} = \begin{cases} \frac{1}{2} \left[ \left( Z_1 - X_1 \cos 2\theta_i - Y_1 \sin 2\theta_i - \frac{1}{\rho_i^2} \right) \right. \\ \left. + \left( Z_2 - X_2 \cos 2\theta_i - Y_2 \sin 2\theta_i - \frac{1}{\rho_i^2} \right) \right] \end{cases}$$

D'où  $w - u \cos 2\theta_i - v \sin 2\theta_i - \frac{1}{\rho_i^2} \leq 0$  et  $I$  est situé en-dessous des plans  $\mathcal{T}_i$ .

Par ailleurs,  $|X_1 X_2 + Y_1 Y_2| \leq (X_1^2 + Y_1^2)^{1/2} (X_2^2 + Y_2^2)^{1/2}$  (inégalité de Cauchy-Schwarz)  
 $\leq Z_1 Z_2$

et

$$\begin{aligned} w^2 - u^2 - v^2 &= \left( \frac{Z_1 + Z_2}{2} \right)^2 - \left( \frac{X_1 + X_2}{2} \right)^2 - \left( \frac{Y_1 + Y_2}{2} \right)^2 \\ &= \frac{1}{4} (Z_1^2 - X_1^2 - Y_1^2) + \frac{1}{4} (Z_2^2 - X_2^2 - Y_2^2) + \frac{1}{2} (Z_1 Z_2 - X_1 X_2 - Y_1 Y_2) \\ &\geq 0 \end{aligned}$$

D'où  $I$  est situé au-dessus de  $\mathcal{H}_0^+$ .

On a montré que :

$$\boxed{\text{Le milieu de } [M_1, M_2] \text{ appartient à } \mathcal{K}}$$

#### IV.D -

IV.D.1) La section de  $\mathcal{H}_l$  par le plan d'équation  $X = 0$  a pour équation cartésienne :  $\begin{cases} X = 0 \\ Z^2 - Y^2 = l \end{cases}$

On reconnaît l'équation d'une hyperbole équilatère du plan  $(\Omega Y Z)$  centrée en  $\Omega$  et d'axe transverse  $(\Omega Z)$ .

La section de  $\mathcal{H}_l$  par le plan d'équation  $Y = 0$  a pour équation cartésienne :  $\begin{cases} Y = 0 \\ Z^2 - X^2 = l \end{cases}$

On reconnaît l'équation d'une hyperbole équilatère du plan  $(\Omega X Z)$  centrée en  $\Omega$  et d'axe transverse  $(\Omega Z)$ .

La section de  $\mathcal{H}_l$  par le plan d'équation  $Z = \sqrt{l}$  a pour équation cartésienne :  $\begin{cases} X^2 + Y^2 = 0 \\ Z = \sqrt{l} \end{cases}$

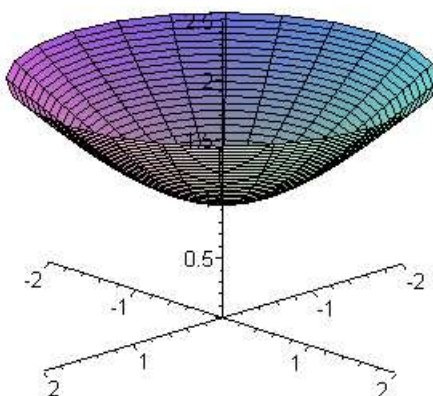
Cette section est réduite au point de coordonnées  $(0, 0, \sqrt{l})$ .

La section de  $\mathcal{H}_l$  par le plan d'équation  $Z = 2\sqrt{l}$  a pour équation cartésienne :  $\begin{cases} X^2 + Y^2 = 3l \\ Z = 2\sqrt{l} \end{cases}$

On reconnaît le cercle du plan d'équation  $Z = 2\sqrt{l}$  centré au point de coordonnées  $(0, 0, 2\sqrt{l})$  de rayon  $\sqrt{3l}$ .

IV.D.2)  $\mathcal{H}_l$  est un hyperboloïde à deux nappes, de révolution d'axe  $(\Omega Z)$ .

IV.D.3)



#### IV.E -

IV.E.1) Le point  $M_3$  est situé au-dessus de  $\mathcal{H}_l^+$ .

IV.E.2) Les points de  $\mathcal{H}_l^+$  étant ceux qui vérifient  $Z = \sqrt{l + X^2 + Y^2}$ , les coordonnées de  $M_3$  vérifient  $\gamma_3 > \sqrt{l + \alpha_3^2 + \beta_3^2} \Leftrightarrow$  (puisque  $\gamma_3 > 0$ )

$$\boxed{\gamma_3^2 - \alpha_3^2 - \beta_3^2 > l}$$

**IV.F -** Supposons qu'il y ait deux ellipses optimales distinctes  $\mathcal{E}_1$  et  $\mathcal{E}_2$  associées respectivement aux deux triplets  $(\alpha_1, \beta_1, \gamma_1)$  et  $(\alpha_2, \beta_2, \gamma_2)$  et considérons l'ellipse  $\mathcal{E}_3$  associée au triplet  $(\alpha_3, \beta_3, \gamma_3) = \frac{1}{2}[(\alpha_1, \beta_1, \gamma_1) + (\alpha_2, \beta_2, \gamma_2)]$ .

D'après IV.E., on a bien affaire à une ellipse car  $\gamma_3 > 0$  et  $\gamma_3^2 - \alpha_3^2 - \beta_3^2 > l > 0$ .

D'après IV.C.2), elle est encore convenable.

D'après IV.E.2), son aire est  $\frac{\pi}{\sqrt{\gamma_3^2 - \alpha_3^2 - \beta_3^2}} < \frac{\pi}{\sqrt{l}} =$  aire de  $\mathcal{E}_1 =$  aire de  $\mathcal{E}_2$ .

D'où  $\mathcal{E}_1$  et  $\mathcal{E}_2$  ne sont pas optimales. On a montré :

Il y a unicité de l'ellipse optimale.

#### V.F - Exemples

V.A.1) Si l'ellipse optimale n'était pas symétrique par rapport à  $\Delta$ , sa symétrique par rapport à  $\Delta$  serait aussi optimale, ce qui contredit son unicité. Donc :

L'ellipse optimale est symétrique par rapport à  $\Delta$

V.A.2)

a)  $\{P_1, P_2\}$  est symétrique par rapport à  $(Ox)$ . Donc l'ellipse optimale est symétrique par rapport à  $(Ox)$ . Comme elle est centrée en  $O$ , elle est aussi symétrique par rapport à  $(Oy)$ .  
Donc :

L'équation de l'ellipse optimale est de la forme  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$

b) Soit  $\mathcal{E}$  l'ellipse optimale. Choisissons  $a > 0$  et  $b > 0$ .  $P_1$  et  $P_2$  vérifient l'équation de  $\mathcal{E}$ . Donc

$$\frac{4}{a^2} + \frac{1}{b^2} = 1, \text{ ce qui montre que } \exists \alpha \in \left[0, \frac{\pi}{2}\right] \left\{ \begin{array}{l} \frac{2}{a} = \cos \alpha \\ \frac{1}{b} = \sin \alpha \end{array} \right\} \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} a = \frac{2}{\cos \alpha} \\ b = \frac{1}{\sin \alpha} \end{array} \right\}$$

D'où l'aire de  $\mathcal{E}$  vaut  $\frac{2\pi}{\cos \alpha \sin \alpha} = \frac{4\pi}{\sin 2\alpha}$ .

Cette aire est minimum quand  $\sin 2\alpha = 1 \Leftrightarrow \alpha = \frac{\pi}{4}$  et

$$\boxed{a = 2\sqrt{2} \text{ et } b = \sqrt{2}}$$

### V.B -

V.B.1)  $P_4 \in [P_1, P_2]$ . Il s'agit donc de vérifier que l'intérieur d'une ellipse est convexe. On peut le vérifier sur l'équation réduite dans un repère orthonormé :  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ .

Soient  $M_1(x_1, y_1)$  et  $M_2(x_2, y_2)$  intérieurs à l'ellipse. Soit  $M(tx_1 + (1-t)x_2, ty_1 + (1-t)y_2) \in [M_1, M_2]$  ( $t \in [0, 1]$ ). On a alors :

$$\begin{aligned} \frac{(tx_1 + (1-t)x_2)^2}{a^2} + \frac{(ty_1 + (1-t)y_2)^2}{b^2} &= t^2 \left( \frac{x_1^2}{a^2} + \frac{y_1^2}{b^2} \right) + (1-t)^2 \left( \frac{x_2^2}{a^2} + \frac{y_2^2}{b^2} \right) \\ &\quad + 2t(1-t) \left( \frac{x_1x_2}{a^2} + \frac{y_1y_2}{b^2} \right) \\ &\leq t^2 + (1-t)^2 + 2t(1-t) \left[ \left( \frac{x_1^2}{a^2} + \frac{y_1^2}{b^2} \right)^{1/2} \left( \frac{x_2^2}{a^2} + \frac{y_2^2}{b^2} \right)^{1/2} \right] \\ &\quad \text{(d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz)} \\ &\leq t^2 + (1-t)^2 + 2t(1-t) = (t + (1-t))^2 = 1 \end{aligned}$$

D'où  $M$  est intérieur à l'ellipse.

Donc comme  $P_1$  et  $P_2$  sont intérieurs à l'ellipse optimale,  $P_4$  l'est aussi et

Pour rechercher l'ellipse optimale, on peut supprimer le point  $P_4$ .

V.B.2)  $P_1, P_2, P_3$  ont pour coordonnées polaires respectives  $(3, 0)$ ,  $(2\sqrt{3}, \frac{\pi}{6})$  et  $(\frac{1}{2}, \frac{\pi}{2})$ .

V.B.3) Les trois inégalités du III.A.2) s'écrivent alors :

$$\boxed{\begin{aligned} \gamma &\leq \alpha + \frac{1}{9} \\ \gamma &\leq \frac{\alpha}{2} + \beta \frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{1}{12} \\ \gamma &\leq -\alpha + 4 \end{aligned}}$$

V.B.4) Soit  $\mathcal{E}$  ellipse de centre  $O$  passant par  $P_1$  et  $P_3$ . Montrons qu'elle ne contient pas  $P_2$ . D'après ce qui précède, si elle associée au triplet  $(\alpha, \beta, \gamma)$ , l'on a :

$$\left. \begin{aligned} \gamma &= \alpha + \frac{1}{9} \\ \gamma &= -\alpha + 4 \end{aligned} \right\} \Leftrightarrow \begin{cases} \gamma = \frac{37}{18} \\ \alpha = \frac{35}{18} \end{cases}$$

Or  $\gamma^2 - \alpha^2 - \beta^2 > 0 \Rightarrow \beta^2 < \gamma^2 - \alpha^2 = \frac{37^2 - 35^2}{18^2} = \frac{4}{9}$ , ce qui montre :  $|\beta| < \frac{2}{3}$ .

Par ailleurs  $P_2$  intérieur à  $\mathcal{E}$  équivaut à :

$$\begin{aligned} \gamma &\leq \frac{\alpha}{2} + \beta \frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{1}{12} \Leftrightarrow \frac{37}{18} - \frac{35}{36} - \frac{1}{12} \leq \beta \frac{\sqrt{3}}{2} \\ &\Leftrightarrow \beta \geq \frac{2}{\sqrt{3}} \end{aligned}$$

Or  $\beta$  ne peut être à la fois inférieur à  $\frac{2}{3}$  et supérieur ou égal à  $\frac{2}{\sqrt{3}}$ . Donc :

Il n'existe pas d'ellipse de centre  $O$ , passant par  $P_1$  et  $P_3$  et contenant  $P_2$ .

V.B.5) Lorsque  $P_1$  et  $P_2 \in \mathcal{E}$ ,

$$\left. \begin{array}{l} \gamma = \alpha + \frac{1}{9} \\ \gamma = \frac{\alpha}{2} + \beta \frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{1}{12} \end{array} \right\} \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \gamma = \frac{1}{18} + \beta \sqrt{3} \\ \alpha = -\frac{1}{18} + \beta \sqrt{3} \end{array} \right.$$

D'où  $\gamma^2 - \alpha^2 - \beta^2 = \left(\frac{1}{18} + \beta \sqrt{3}\right)^2 - \left(-\frac{1}{18} + \beta \sqrt{3}\right)^2 - \beta^2 = -\beta^2 + \frac{2\beta \sqrt{3}}{9}$  et

$$\boxed{\gamma^2 - \alpha^2 - \beta^2 = -\beta^2 + \frac{2\beta \sqrt{3}}{9}}$$

V.B.6)

$$\boxed{\text{Cette expression est maximale pour } -2\beta + \frac{2\sqrt{3}}{9} = 0 \Leftrightarrow \beta = \frac{\sqrt{3}}{9}.}$$

V.B.7) On a alors :

$$\alpha = -\frac{1}{18} + \beta \sqrt{3} = -\frac{1}{18} + \frac{1}{3} = \frac{5}{18} \text{ et}$$

$$\gamma = \frac{1}{18} + \beta \sqrt{3} = \frac{1}{18} + \frac{1}{3} = \frac{7}{18}.$$

D'où l'équation de l'ellipse optimale :

$$\boxed{\frac{x^2}{9} + \frac{2y^2}{3} - \frac{2\sqrt{3}xy}{9} = 1}$$

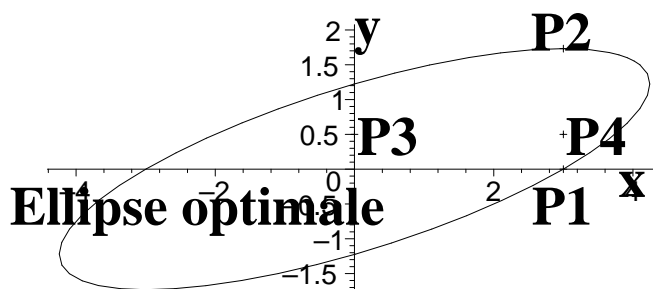
Cette équation est équivalente à :

$$\frac{1}{9}(x - y\sqrt{3})^2 + \frac{2}{3}y^2 - \frac{y^2}{3} = 1 \Leftrightarrow \frac{1}{9}(x - y\sqrt{3})^2 + \frac{1}{3}y^2 = 1$$

$$\Leftrightarrow \exists \varphi \in [0, 2\pi], \begin{cases} \frac{x - y\sqrt{3}}{3} = \cos \varphi \\ \frac{y\sqrt{3}}{3} = \sin \varphi \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \exists \varphi \in [0, 2\pi], \begin{cases} x = 3(\cos \varphi + \sin \varphi) \\ y = \sqrt{3} \sin \varphi \end{cases}$$

D'où la représentation :



△△△

Rédigé par

Pierre Bron, professeur de Spéciales TSI

Lycée Chaptal, 6 allée Chaptal 22000 St Brieuc

Tel. 0296639414

Adresse électronique : BRON.Pierre@wanadoo.fr