

Centrale TSI 2008 - Mathématiques 2

Partie I - Étude de deux applications

I.A.1) $\Phi(A)$ est la surface d'équation cartésienne $z = 0$, c'est à dire le plan (xOy) .

I.A.2) $\Phi(A)$ est la surface d'équation cartésienne $z = x^2 + y^2$.

C'est un paraboloïde elliptique de révolution d'axe (Oz) .

$$\begin{aligned} \text{I.A.3) } \Phi(A) \text{ a pour équation cartésienne } z &= \begin{pmatrix} x & y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \\ &= x^2 - 2xy + 2xy + y^2 \\ &= x^2 - y^2. \end{aligned}$$

$\Phi(A)$ a pour équation cartésienne $z = x^2 - y^2$.

On reconnaît l'équation cartésienne réduite d'un paraboloïde hyperbolique.

I.B.1)

$$\checkmark \forall A \in E, A = \frac{A + {}^tA}{2} + A = \frac{A - {}^tA}{2}. \text{ Cela montre que } E = \mathcal{S}_2 + \mathcal{A}_2.$$

$$\checkmark \forall A \in E, ({}^tA = A \text{ et } {}^tA = -A) \Rightarrow A = 0. \text{ Cela montre que } \mathcal{S}_2 \cap \mathcal{A}_2 = \{0\}.$$

Donc :

$$\boxed{E = \mathcal{S}_2 \oplus \mathcal{A}_2}$$

I.B.2)

\checkmark Supposons $\forall X \in \mathbb{R}^2, {}^tXAX = 0$.

$$\text{Posons } A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}.$$

$$\text{Pour } X = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \text{ on obtient : } {}^tXAX = a = 0.$$

$$\text{Pour } X = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \text{ on obtient : } {}^tXAX = d = 0.$$

$$\text{Pour } X = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \text{ on obtient : } {}^tXAX = a + b + c + d = b + c = 0.$$

$$\text{D'où } A = \begin{pmatrix} 0 & -b \\ b & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{A}_2.$$

$$\begin{aligned} \checkmark \text{ Si } A \in \mathcal{A}_2, \forall X \in \mathbb{R}^2, {}^t({}^tXAX) &= {}^tXAX \text{ (matrice } 1 \times 1) \Rightarrow {}^tX{}^tAX = {}^tXAX \\ &\Rightarrow -{}^tXAX = {}^tXAX \\ &\Rightarrow {}^tXAX = 0. \end{aligned}$$

$$\text{Donc } \forall X \in \mathbb{R}^2, {}^tXAX = 0.$$

J'ai montré :

$$\boxed{(\forall X \in \mathbb{R}^2, {}^tXAX = 0) \Leftrightarrow A \in \mathcal{A}_2}$$

I.B.3) La question précédente montre que si $A_1 = 0$ et $A_2 = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, $\forall X \in \mathbb{R}^2, {}^tXA_1X = {}^tXA_2X = 0$ et $\Phi(A_1) = \Phi(A_2)$: plan d'équation cartésienne $z = 0$. Donc :

$$\boxed{\Phi \text{ n'est pas injective.}}$$

$$\begin{aligned}
\text{I.B.4) } \Phi(A) = \Phi(A') &\Leftrightarrow (\forall X \in \mathbb{R}^2, {}^tXAX = {}^tXA'X) \\
&\Leftrightarrow (\forall X \in \mathbb{R}^2, {}^tX(A - A')X = 0) \\
&\Leftrightarrow A - A' \in \mathcal{A}_2 \\
&\Leftrightarrow A' = p(A) \text{ (où } p \text{ est le projecteur de } E \text{ de base } \mathcal{S}_2 \text{ et de direction } \mathcal{A}_2)
\end{aligned}$$

D'où :

$$\forall A \in E, \exists ! A' \in \mathcal{S}_2 \text{ telle que } \Phi(A) = \Phi(A'); A' = \frac{A + {}^tA}{2}$$

I.C.1) $\forall A, B \in E, \langle A, B \rangle = au + bv + cw + dt$ en posant :

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \text{ et } A = \begin{pmatrix} u & v \\ w & t \end{pmatrix}.$$

On reconnaît le produit scalaire associé à la base canonique de E . Donc :

$$\langle, \rangle \text{ est un produit scalaire sur } E$$

I.C.2) $\forall (A, B) \in \mathcal{S}_2 \times \mathcal{A}_2, \langle A, B \rangle = \text{tr}({}^tAB) = \text{tr}(AB)$ (puisque $A \in \mathcal{S}_2$).

$$\begin{aligned}
\text{D'autre part, } \langle A, B \rangle &= \text{tr}({}^t({}^tAB)) \text{ (la trace d'une matrice est égale à celle de sa transposée)} \\
&= \text{tr}({}^tBA) \\
&= -\text{tr}(BA) \text{ (} B \in \mathcal{A}_2) \\
&= -\text{tr}(AB) \text{ (car } \text{tr}(AB) = \text{tr}(BA))
\end{aligned}$$

Donc : $\mathcal{S}_2 \perp \mathcal{A}_2$ et comme ces sous-espaces sont supplémentaires, $\mathcal{A}_2 = \mathcal{S}_2^\perp$. Donc :

$$p \text{ est le projecteur orthogonal de base } \mathcal{S}_2 \text{ pour le produit scalaire } \langle, \rangle.$$

I.C.3) Une telle base de E est obtenue en juxtaposant une base orthonormée de \mathcal{S}_2 et une base orthonormée de \mathcal{A}_2 :

$$\left(\left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right) \right)$$

$$\text{Dans cette base, la matrice de } p \text{ est } \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

I.C.4)a)

$$p(A) = \frac{A + {}^tA}{2} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

I.C.4)b) Les valeurs propres de $p(A)$ sont 2 et 0 et les sous-espaces-propres associés sont :

$$E_2 = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{2}{\sqrt{2}} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \right\} \text{ et } E_0 = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{2}{\sqrt{2}} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \right\}$$

D'où :

$$p(A) = PDP^{-1} \text{ avec } P = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{2}{\sqrt{2}} & \frac{2}{\sqrt{2}} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \in \mathcal{O}_2(\mathbb{R}) \text{ et } D = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

I.C.4)c) Dans le repère $(O, \vec{I}, \vec{J}, \vec{K})$ où $\vec{I} = \frac{\sqrt{2}}{2}\vec{i} + \frac{\sqrt{2}}{2}\vec{j}$, $\vec{J} = -\frac{\sqrt{2}}{2}\vec{i} + \frac{\sqrt{2}}{2}\vec{j}$, $\vec{K} = \vec{k}$,

$\Phi(A)$ a pour équation réduite : $Z = 2X^2$,
c'est un cylindre parabolique de génératrices dirigées par \vec{J}

I.D - A étant symétrique réelle, elle est diagonalisable et ses valeurs propres sont λ et μ . Dans un repère orthonormé $(O, \vec{I}, \vec{J}, \vec{k})$, $\Phi(A)$ admet pour équation cartésienne $Z = \lambda X^2 + \mu Y^2$. L'on a 3 cas :

- ✓ si $\det(A) > 0$, λ et μ sont non nulles et de même signe : $\Phi(A)$ est un paraboloïde elliptique.
- ✓ si $\det(A) = 0$, par exemple, $\lambda \neq 0$ ($A \neq 0$) et $\mu = 0$: $\Phi(A)$ est un cylindre parabolique dont les génératrices sont dirigées par \vec{J} .
- ✓ si $\det(A) < 0$, λ et μ sont non nulles et de signe contraire : $\Phi(A)$ est un paraboloïde hyperbolique.

I.E.1) C'est une question de cours :

- ✓ si $\det(A) = 1$, l'endomorphisme est une rotation vectorielle.
- ✓ si $\det(A) = -1$, l'endomorphisme est une réflexion (symétrie orthogonale de base une droite vectorielle).

I.E.2) Si $\det A < 0$, A est de la forme $\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$.

Son polynôme caractéristique χ_A vaut $X^2 - 1$.

Ses valeurs propres sont 1 et -1 et il existe $P = \begin{pmatrix} \cos \frac{\theta}{2} & -\sin \frac{\theta}{2} \\ \sin \frac{\theta}{2} & \cos \frac{\theta}{2} \end{pmatrix} \in \mathcal{O}_2^+(\mathbb{R})$ telle que

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Dans le repère $(O, \vec{I}, \vec{J}, \vec{K})$ avec $\vec{I} = \cos \frac{\theta}{2}\vec{i} + \sin \frac{\theta}{2}\vec{j}$, $\vec{J} = -\sin \frac{\theta}{2}\vec{i} + \cos \frac{\theta}{2}\vec{j}$ et $\vec{K} = \vec{k}$, $\Phi(A)$ a pour équation cartésienne $Z = X^2 - Y^2$.

C'est un paraboloïde hyperbolique qui se déduit du paraboloïde d'équation $z = x^2 - y^2$ par la rotation d'axe (Oz) et d'angle $\frac{\theta}{2}$

I.E.3) Si $A \in \mathcal{O}_2(\mathbb{R})$ et $\det A > 0$, $\exists \theta \in \mathbb{R}$, $A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$.

On a $\Phi(A) = \Phi(p(A)) = \Phi \begin{pmatrix} \cos \theta & 0 \\ 0 & \cos \theta \end{pmatrix}$.

Dans le repère \mathcal{R} , $\Phi(A)$ a pour équation cartésienne $z = \cos \theta(x^2 + y^2)$. Donc :

- ✓ si $\theta = \frac{\pi}{2} [\pi]$, $\Phi(A)$ est le plan d'équation cartésienne $z = 0$.
- ✓ si $\theta \neq \frac{\pi}{2} [\pi]$, $\Phi(A)$ est un paraboloïde elliptique.

I.E.4) $B \in \mathcal{O}_2^-(\mathbb{R})$; donc B admet les valeurs propres 1 et -1 . ses sous-espaces propres sont :

$E_1 : -3x + \sqrt{3}y = 0$; d'où $E_1 = Vect \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \right\}$ et

$$E_{-1} = Vect \left\{ \left(\begin{array}{c} -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ 1 \\ \frac{1}{2} \end{array} \right) \right\} \text{ (orthogonal à } E_1 \text{)}.$$

$$\text{D'où } B = P \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} P^{-1} \text{ avec } P = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & 1 & 0 \\ \frac{2}{0} & \frac{2}{0} & 1 \end{pmatrix} \text{ et :}$$

$$\Phi(B) \text{ est transformé de } \Phi(A) \text{ par la rotation d'axe } (Oz) \text{ et d'angle } \frac{\pi}{3}$$

I.F.1) A étant symétrique réelle, elle est diagonalisable et ses valeurs propres sont λ et μ . Dans un repère orthonormé $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$, $\Phi_1(A)$ admet pour équation cartésienne $\lambda X^2 + \mu Y^2 - Z^2 = 0$. L'on a 5 cas :

- ✓ si $\det(A) > 0$ et $\text{tr}(A) > 0$,
 λ et μ sont non nulles et de même signe positif, puisque $\lambda + \mu = \text{tr}(A) > 0$: $\Phi_1(A)$ est donc un cône de sommet O .
- ✓ si $\det(A) > 0$ et $\text{tr}(A) < 0$,
 λ et μ sont non nulles et de même signe négatif, puisque $\lambda + \mu = \text{tr}(A) < 0$: $\Phi_1(A) = \{O\}$.
- ✓ si $\det(A) = 0$ et $\text{tr}(A) > 0$,
 par exemple, $\lambda > 0$ et $\mu = 0$: $\Phi_1(A)$ a pour équation réduite : $\lambda X^2 - Z^2 = 0$:
 $\Phi_1(A)$ est la réunion des deux plans sécants selon (OY) , d'équations cartésiennes respectives
 $\sqrt{\lambda}X + Z = 0$ et $\sqrt{\lambda}X - Z = 0$.
- ✓ si $\det(A) = 0$ et $\text{tr}(A) < 0$,
 par exemple, $\lambda < 0$ et $\mu = 0$: $\Phi_1(A)$ a pour équation réduite : $\lambda X^2 - Z^2 = 0 \Leftrightarrow X = Z = 0$:
 $\Phi_1(A) = (OY)$.
- ✓ si $\det(A) < 0$,
 λ et μ sont non nulles et de signes contraires : $\Phi_1(A)$ est donc un cône de sommet O .

I.F.2) Procédure MAPLE :

```
> phi:=proc(A) local nature,B;
B:=(A+transpose(A))/2;
if det(B)>0 then
  if trace(B)>0 then nature:='cône de sommet 0'
  else nature:='{0}'
  fi
else
  if det(B)=0 then
    if trace(B)>0 then nature:='réunion de 2 plans sécants'
    else 'droite'
    fi
  else nature:='cône de sommet 0'
  fi
fi;
end;
```

I.F.3) D'après la question I.C.4), dans le repère orthonormé $(O, \vec{I}, \vec{J}, \vec{K})$ où $\vec{I} = \frac{\sqrt{2}}{2}\vec{i} + \frac{\sqrt{2}}{2}\vec{j}$, $\vec{J} = -\frac{\sqrt{2}}{2}\vec{i} + \frac{\sqrt{2}}{2}\vec{j}$, $\vec{K} = \vec{k}$, $\Phi_1(A)$ a pour équation réduite :

$$2X^2 - Z^2 = 0$$

et

$\Phi_1(A)$ est la réunion des deux plans sécants d'équations cartésiennes respectives $\sqrt{2}X - Z = 0$ et $\sqrt{2}X + Z = 0$ sécants en (OY) : $x = -y, z = 0$

Partie II - Application à une famille de surfaces

II.A -

$\Gamma_{\lambda, \theta}$ est la projection orthogonale de l'intersection de Σ_θ et du plan d'équation cartésienne $z = \lambda$, sur le plan (xOy) .

II.B -

$$\Sigma_\theta = \Phi(A_\theta) \text{ avec } A_\theta = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

II.C.1) Le polynôme caractéristique de A_θ vaut :

$\chi_{A_\theta} = X^2 - 2 \cos(\theta)X + \cos 2\theta = (X - \cos \theta - \sin \theta)(X - \cos \theta + \sin \theta)$. Donc :

Les valeurs propres de A_θ sont $\lambda_1 = \cos \theta + \sin \theta$ et $\lambda_2 = \cos \theta - \sin \theta$

Les sous-espaces propres respectifs sont :

$E_{\lambda_1} : -\sin(\theta)x + \sin(\theta)y = 0$. D'où :

$$E_{\lambda_1} = \begin{cases} \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{2}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \right\} & \text{si } \theta \neq 0 [\pi] \\ \mathbb{R}^2 & \text{si } \theta = 0 [\pi] \end{cases} \quad \text{et} \quad E_{\lambda_2} = \begin{cases} \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{2}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \right\} & \text{si } \theta \neq 0 [\pi] \\ \mathbb{R}^2 & \text{si } \theta = 0 [\pi] \end{cases}$$

Dans tous les cas :

Une base orthonormale diagonalisant A_θ est $\mathcal{B} = \left(\begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{2}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{2}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \right)$.

II.C.2) \mathcal{C} a pour paramétrisation $\begin{cases} x(\theta) = \cos \theta + \sin \theta = \sqrt{2} \cos \left(\frac{\pi}{4} - \theta \right) \\ y(\theta) = \cos \theta - \sin \theta = \sqrt{2} \sin \left(\frac{\pi}{4} - \theta \right) \end{cases}$.

\mathcal{C} est le cercle de centre O et de rayon $\sqrt{2}$

II.C.3)

$$\det(A_\theta) = \cos 2\theta \text{ et } \text{tr}(A_\theta) = 2 \cos \theta$$

II.D.1) \cos et \sin étant 2π -périodiques,

$$\boxed{\Sigma_{\theta+2\pi} = \Sigma_{\theta}}$$

II.D.2) $\Sigma_{\theta+\pi}$ admet pour équation cartésienne $z = -\cos\theta(x^2 + y^2) - 2\sin\theta xy$. Donc :

$$\boxed{\Sigma_{\theta+\pi} \text{ est symétrique de } \Sigma_{\theta} \text{ par la symétrie orthogonale de base } (xOy)}$$

II.D.3) $\Sigma_{-\theta}$ admet pour équation cartésienne $z = \cos\theta(x^2 + y^2) - 2\sin\theta xy \Leftrightarrow z = \cos\theta((-x)^2 + y^2) + 2\sin\theta(-x)y$. Donc :

$M(x, y, z) \in \Sigma_{-\theta} \Leftrightarrow M'(-x, y, z) \in \Sigma_{\theta}$ et :

$$\boxed{\Sigma_{-\theta} \text{ est symétrique de } \Sigma_{\theta} \text{ par la symétrie orthogonale de base } (yOz)}$$

II.E.1) Dans $\mathcal{R}' = (O, \vec{I}, \vec{J}, \vec{K})$ avec : $\vec{I} = \frac{\sqrt{2}}{2}(\vec{i} + \vec{j})$, $\vec{J} = \frac{\sqrt{2}}{2}(-\vec{i} + \vec{j})$, $\vec{K} = \vec{k}$, Σ_{θ} a pour équation cartésienne $Z = (\cos\theta + \sin\theta)X^2 + (\cos\theta - \sin\theta)Y^2 \Leftrightarrow Z = \sqrt{2} \left(\cos\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) X^2 + \sin\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) Y^2 \right)$. Donc :

a) Si $0 \leq \theta < \frac{\pi}{4}$, $\cos\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) > 0$ et $\sin\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) > 0$. D'où :

$$\boxed{\Sigma_{\theta} \text{ est un parabolôïde elliptique.}}$$

b) Si $\theta = \frac{\pi}{4}$, $\cos\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) = 1$ et $\sin\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) = 0$. D'où :

$$\boxed{\Sigma_{\theta} \text{ est le cylindre parabolique d'équation cartésienne } Z = X^2.}$$

c) Si $\frac{\pi}{4} < \theta \leq \frac{\pi}{2}$, $\cos\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) > 0$ et $\sin\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) < 0$. D'où :

$$\boxed{\Sigma_{\theta} \text{ est un parabolôïde hyperbolique.}}$$

II.E.2) Dans $\mathcal{R}'' = (O, \vec{I}, \vec{J})$ avec : $\vec{I} = \frac{\sqrt{2}}{2}(\vec{i} + \vec{j})$, $\vec{J} = \frac{\sqrt{2}}{2}(-\vec{i} + \vec{j})$,

$\Gamma_{\lambda, \theta}$ a pour équation cartésienne $\cos\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) X^2 + \sin\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) Y^2 = \frac{\lambda}{\sqrt{2}}$. Donc :

a) Si $0 \leq \theta < \frac{\pi}{4}$, $\cos\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) > 0$ et $\sin\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) > 0$.

D'où la nature de $\Gamma_{\lambda, \theta}$ est donnée par le tableau suivant :

$\lambda > 0$	$\lambda = 0$	$\lambda < 0$
Ellipse d'axes (OX) et (OY)	$\{O\}$	\emptyset

b) Si $\theta = \frac{\pi}{4}$, $\cos\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) = 1$ et $\sin\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) = 0$.

D'où la nature de $\Gamma_{\lambda, \theta}$ est donnée par le tableau suivant :

$\lambda > 0$	$\lambda = 0$	$\lambda < 0$
réunion de deux droites parallèles à (OY)	(OY)	\emptyset

c) Si $\frac{\pi}{4} < \theta \leq \frac{\pi}{2}$, $\cos\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) > 0$ et $\sin\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) < 0$.

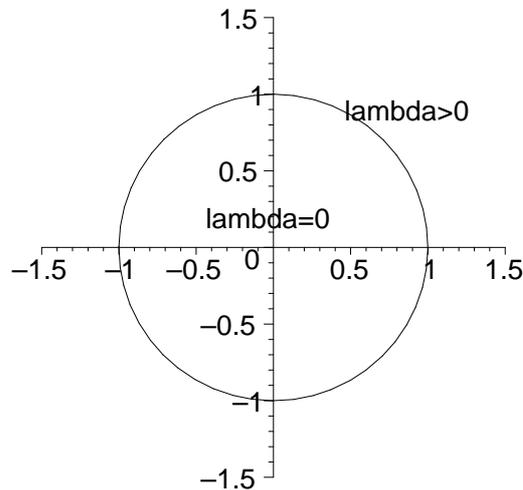
D'où la nature de $\Gamma_{\lambda,\theta}$ est donnée par le tableau suivant :

$\lambda > 0$	$\lambda = 0$	$\lambda < 0$
hyperbole d'axe transverse (OX)	2 droites sécantes en O	hyperbole d'axe transverse (OY)

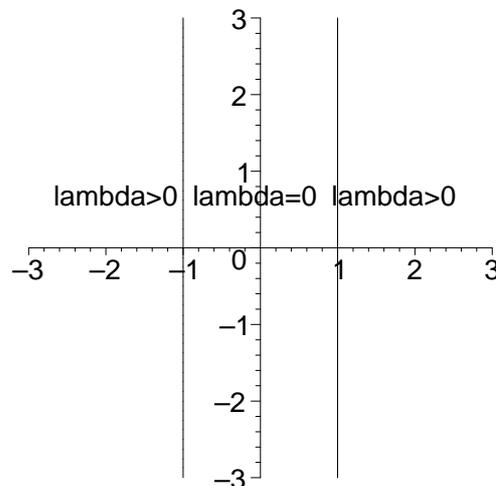
II.E.3) Dans \mathcal{R}'' , $\Gamma_{\lambda,\theta}$ a pour équation cartésienne $\cos\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) X^2 + \sin\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) Y^2 = \frac{\lambda}{\sqrt{2}}$, ce qui donne respectivement pour $\theta = 0, \frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{2}$, $X^2 + Y^2 = \lambda$, $X^2 = \frac{\lambda}{\sqrt{2}}$ et $X^2 - Y^2 = \lambda$.

D'où les représentations de $\Gamma_{\lambda,\theta}$ pour :

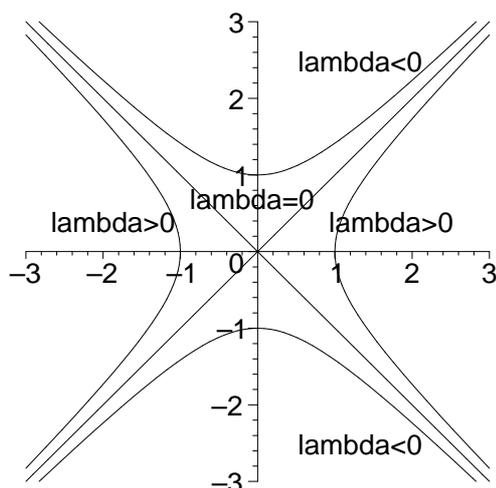
a) $\theta = 0$.



b) $\theta = \frac{\pi}{4}$.



c) $\theta = \frac{\pi}{2}$.



Partie III - Application de Φ_1

III.A - C_0 a pour équation cartésienne $z^2 = x^2 - y^2 \Leftrightarrow y^2 + z^2 - x^2 = 0$. On reconnaît l'équation d'un cône de révolution d'axe (Ox) .

III.B - On a vu que la matrice $A = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$ est diagonalisable et qu'il existe $P = \begin{pmatrix} \cos \frac{\theta}{2} & -\sin \frac{\theta}{2} \\ \sin \frac{\theta}{2} & \cos \frac{\theta}{2} \end{pmatrix} \in \mathcal{O}_2^+(\mathbb{R})$ telle que $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$.

Dans le repère $(O, \vec{I}, \vec{J}, \vec{K})$ avec $\vec{I} = \cos \frac{\theta}{2} \vec{i} + \sin \frac{\theta}{2} \vec{j}$, $\vec{J} = -\sin \frac{\theta}{2} \vec{i} + \cos \frac{\theta}{2} \vec{j}$ et $\vec{K} = \vec{k}$, C_θ a pour équation cartésienne $Z^2 = X^2 - Y^2$. Donc :

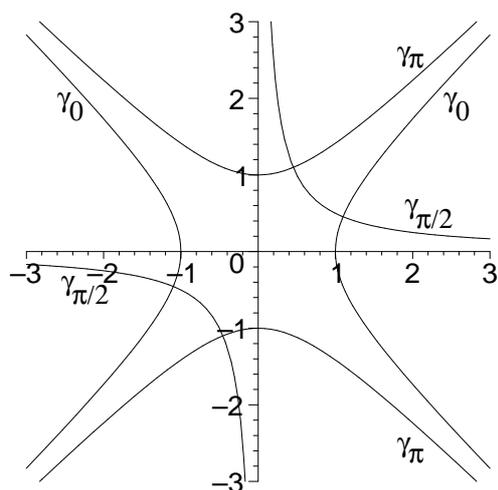
C_θ est un cône de révolution d'axe (OX)

III.C -

C_θ se déduit de C_0
par la rotation d'axe (Oz) et d'angle $\frac{\theta}{2}$

III.D - γ_θ admet pour équation cartésienne $\begin{cases} z = -1 \\ \cos \theta(x^2 - y^2) - 2 \sin \theta xy = -1 \end{cases}$

Dans le repère $(\Omega(0, 0, -1), \vec{I}, \vec{J})$ avec $\vec{I} = \cos \frac{\theta}{2} \vec{i} + \sin \frac{\theta}{2} \vec{j}$, $\vec{J} = -\sin \frac{\theta}{2} \vec{i} + \cos \frac{\theta}{2} \vec{j}$, γ_θ admet pour équation cartésienne $X^2 - Y^2 = 1$. C'est une hyperbole équilatère obtenue à partir de γ_0 par la rotation de centre Ω et d'angle $\frac{\theta}{2}$. D'où les représentations :



Partie IV - Une autre application

IV.A.1) S_0 a pour équation cartésienne $z^2 = 2xy$; donc :

$$S_0 = \Phi_1(A) \text{ avec } A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

IV.A.2) $\det A > 0$ et $\text{tr}(A) > 0$; d'après I.F.1),

$$S_0 \text{ est un cône de sommet } O$$

IV.A.3) L'équation réduite de $S_0 = C_{\pi/2}$ est $Y^2 + Z^2 = X^2$ dans le repère $(O, \vec{I}, \vec{J}, \vec{K})$ avec $\vec{I} = \frac{\sqrt{2}}{2}(\vec{i} + \vec{j})$, $\vec{J} = \frac{\sqrt{2}}{2}(-\vec{i} + \vec{j})$ et $\vec{K} = \vec{k}$. Donc :

$$S_0 \text{ est un cône de révolution de sommet } O \text{ et d'axe d'équation } \begin{cases} x = y \\ z = 0 \end{cases}$$

IV.B.1) Dans la base orthonormée directe $(\vec{k}, \vec{i}, \vec{j})$, la rotation vectorielle d'axe $\text{Vect}\{\vec{j}\}$ et d'angle a , a pour matrice $\begin{pmatrix} \cos a & -\sin a & 0 \\ \sin a & \cos a & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$. Donc dans $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$, elle a pour matrice

$$\begin{pmatrix} \cos a & 0 & \sin a \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin a & 0 & \cos a \end{pmatrix}. \text{ D'où :}$$

$$\text{La matrice de la rotation d'axe } (Oy) \text{ et d'angle } a \text{ est } A = \begin{pmatrix} \cos a & 0 & \sin a \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin a & 0 & \cos a \end{pmatrix}$$

IV.B.2) L'expression analytique de la rotation précédente est $\begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = {}^tA \begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(a)X - \sin(a)Z \\ Y \\ \sin(a)X + \cos(a)Z \end{pmatrix}$. D'où, si l'on note r la rotation d'axe (Oy) et d'angle a , $r(S_0)$ a pour équation :

$$(\sin(a)X + \cos(a)Z)^2 = 2(\cos(a)X - \sin(a)Z)Y \Leftrightarrow$$

$$\sin^2 a X^2 + \cos^2 a Z^2 + 2 \cos a \sin a XZ - 2 \cos a XY + 2 \sin a YZ = 0.$$

On reconnaît l'équation de S_{-a} . Donc :

S_a est l'image de S_0 par la rotation d'axe (Oy) et d'angle $-a$

IV.B.3)

S_a est donc un cône de révolution de sommet O d'axe dirigé par $\cos a \vec{i} + \sin a \vec{k}$

IV.C.1) P_λ admet pour équation cartésienne $\begin{cases} y = \lambda \\ z^2 = 2\lambda x \end{cases}$ Comme $\lambda \neq 0$,

P_λ est une parabole du plan d'équation $y = \lambda$, de sommet $\Omega(0, \lambda, 0)$, d'axe (Ωx) et de foyer $F_\lambda \left(\frac{\lambda}{2}, \lambda, 0 \right)$.

L'ensemble L est alors $D \setminus \{O\}$ où D a pour équation cartésienne $\begin{cases} 2x = y \\ z = 0 \end{cases}$

IV.C.2) S_0 étant un cône de révolution d'axe $\Delta \begin{cases} x = y \\ z = 0 \end{cases}$, l'ensemble F est l'ensemble obtenu par révolution de $D \setminus \{O\}$ autour de Δ : cône de révolution privé de son sommet.

Soit \mathcal{R}' le repère $(O, \vec{I}, \vec{J}, \vec{K})$ de la question IV.A.3). Les formules de changement de repère sont :

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & 0 \\ \frac{2}{\sqrt{2}} & \frac{2}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{2}{0} & \frac{2}{0} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 \\ \frac{2}{-\sqrt{2}} & \frac{2}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{2}{0} & \frac{2}{0} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}.$$

D'où D a pour équation dans \mathcal{R}' $\begin{cases} \sqrt{2}(X - Y) = \frac{\sqrt{2}}{2}(X + Y) \\ Z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} X - 3Y = 0 \\ Z = 0 \end{cases}$

$F \cup \{O\}$ a donc pour équation dans \mathcal{R}' :

$$X = 3\varepsilon\sqrt{Y^2 + Z^2} \text{ (avec } \varepsilon = \pm 1) \Leftrightarrow X^2 = 9(Y^2 + Z^2),$$

et dans \mathcal{R} :

$$\frac{(x+y)^2}{2} = 9\frac{(-x+y)^2}{2} + 9z^2 \Leftrightarrow 4x^2 + 4y^2 + 9z^2 - 10xy = 0. \text{ Donc :}$$

F est l'ensemble d'équation cartésienne $4x^2 + 4y^2 + 9z^2 - 10xy = 0$ dans \mathcal{R} , privé de O . C'est un cône de révolution d'axe Δ privé de son sommet.

△△△

Rédigé par

Pierre Bron, professeur de Spéciales TSI

Lycée Chaptal, 6 allée Chaptal 22000 St Brieuc

Tel. 0296639414

Adresse électronique : BRON.Pierre@wanadoo.fr