

TD 24 : Applications linéaires et matrices

Exercice 1

Soit f l'application de \mathbf{R}^3 dans \mathbf{R}^3 définie par $f(x, y, z) = (2x + 3y - z, 3y - z, 5z)$.

- 1/ Montrer que f est un endomorphisme de \mathbf{R}^3 .
- 2/ Déterminer $\text{Ker}(f)$.
- 3/ Montrer que f est un automorphisme, puis déterminer sa réciproque.

Exercice 2

Soit u l'application de \mathbf{R}^4 dans \mathbf{R} définie par $u(x, y, z, t) = x - t$.

- 1/ Montrer que u est une forme linéaire.
- 2/ Déterminer $\text{Ker}(u)$ et $\text{Im}(u)$.
- 3/ u est-elle injective? Surjective? Bijective?

Exercice 3

Soient $\mathcal{B} = (e_1, e_2)$ la base canonique de \mathbf{R}^2

- 1/ Soit $f \in \mathcal{L}(\mathbf{R}^2)$ définie par $f(e_1) = e_1 - e_2$; $f(e_2) = e_1 + e_2$. $\text{Ker}(f)$ et $\text{Im}(f)$.
- 2/ Soit $g \in \mathcal{L}(\mathbf{R}^2)$ définie par $f(e_1) = e_1 - e_2$; $f(e_2) = 2e_1 - 2e_2$. $\text{Ker}(f)$ et $\text{Im}(f)$.
- 3/ Les applications f puis g sont-elles injectives? Surjectives? Bijectives?

Exercice 4

Soit $\varphi : \mathcal{C}^\infty(\mathbf{R}, \mathbf{R}) \longrightarrow \mathcal{C}^\infty(\mathbf{R}, \mathbf{R})$

$$f \longmapsto \varphi(f) = f'' - 3f' + 2f$$

Démontrer que φ est un endomorphisme et préciser son noyau.

Exercice 5

Soient E un \mathbf{K} -e.v. et $f, g \in \mathcal{L}(E)$

1. Montrer que $g \circ f = 0$ si, et seulement si, $\text{Im} f \subset \text{ker} g$.
2. Comparer, au sens de l'inclusion, $\text{ker} f$ et $\text{ker} f^2$.
3. Comparer, au sens de l'inclusion, $\text{Im} f$ et $\text{Im} f^2$.

Exercice 6

Soient E un \mathbf{K} -e.v. et $f \in \mathcal{L}(E)$.

Montrer que $\text{ker} f \cap \text{Im} f = \{0_E\} \iff \text{ker} f^2 = \text{ker} f$.

Exercice 7

Soient f et g les endomorphismes de \mathbf{R}^2 définis par : $f((x, y)) = (y, x)$ et $g((x, y)) = (x + y, 2x)$.

On admettra que f et g sont linéaires.

1. Montrer que f et g sont des isomorphismes de \mathbf{R}^2 puis déterminer f^{-1} et g^{-1} .

2. On note $h = f \circ g - g \circ f$. Justifier que $h \in \mathcal{L}(\mathbf{R}^2)$.
3. A-t-on $f \circ g = g \circ f$?
4. h est-elle injective ?
5. h est-elle surjective ?

Exercice 8

Soit u l'application de $E = \mathbf{R}^4$ dans \mathbf{R}^4 définie par :

$$u(x, y, z, t) = (2x + 9z - 9t, 2y + 3z - 3t, 5z - 3t, 6z - 4t).$$

On note id l'application identité sur \mathbf{R}^4 .

On admettra que u est linéaire.

1. (a) Prouver que $u^2 - u - 2\text{id}_E = 0_{EE}$.
 (b) Démontrer que u est un automorphisme de \mathbf{R}^4 .
 (Il y a au moins 5 méthodes pour le démontrer ...)
2. (a) Déterminer $\ker(u - 2\text{id})$ puis $\ker(u + \text{id})$.
 (b) En déduire que $E = \ker(u - 2\text{id}) \oplus \ker(u + \text{id})$.
3. On ne servira pas de la question 2 ; pour faire la question 3.
 (a) On pose $f = u - 2\text{id}_E$ et $g = u + \text{id}_E$.
 Prouver que $f \circ g = g \circ f = 0_{EE}$.
 (b) Prouver que $E = \ker(f) \oplus \ker(g)$.

Exercice 9

Soit E un \mathbf{K} -e.v. de dimension finie, V un s.e.v. de E et $f \in \mathcal{L}(E)$.

Démontrer que : $V \subset f(V) \Rightarrow f(V) = V$.

Exercice 10

Soit $n \in \mathbb{N}^*$ et $\Delta : \mathbf{K}_{n+1}[X] \rightarrow \mathbf{K}_n[X]$ l'application définie par : $\Delta(P) = P(X+1) - P(X)$

1. Montrer que Δ est bien définie et que Δ est une application linéaire.
2. Déterminer le noyau de Δ .
3. En déduire que cette application est surjective.

Exercice 11

Soit f un endomorphisme d'un \mathbf{K} -e.v. E de dimension finie. Démontrer que l'on a équivalence entre :

1. $\text{Im} f$ et $\ker f$ supplémentaires dans E
2. $E = \text{Im} f + \ker f$
3. $\text{Im} f^2 = \text{Im} f$

4. $\ker f^2 = \ker f$

Exercice 12

Soit $f \in \mathcal{L}(\mathbf{R}^3)$ définie par $f((x, y, z)) = (x - y, -x + y + z, 3z)$.

1. Donner la matrice de f dans la base canonique \mathcal{C} de \mathbf{R}^3 .
2. Déterminer une base de chaque s.e.v. : $\text{Ker}(f - 2\text{Id})$, $\text{Ker}(f - 3\text{Id})$ et $\text{Ker}(f)$.
3. En déduire une base \mathcal{B} de \mathbf{R}^3 dans laquelle la matrice D de f est diagonale.
4. Exprimer A en fonction de D . En déduire A^n pour $n \in \mathbf{N}^*$.

Exercice 13

Soit f l'endomorphisme de \mathbf{R}^3 dont la matrice dans la base canonique est : $M = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

1. Par la méthode du pivot de Gauss, déterminer le rang de f . En déduire une base de $\text{Im}(f)$.
2. Trouver une relation de dépendance entre les vecteurs colonnes de M . En déduire une base de $\text{Ker}(f)$.
3. Déterminer des équations cartésiennes de $\text{Im}(f)$ et $\text{Ker}(f)$.
4. Démontrer que $\mathbf{R}^3 = \text{Im}(f) \oplus \text{Ker}(f)$, puis déterminer une base de \mathbf{R}^3 dans laquelle la matrice de f est diagonale.

Exercice 14

Soit \mathcal{C} la base canonique de \mathbf{R}^3 . Soit $f \in \mathcal{L}(\mathbf{R}^3)$ telle que : $\text{Mat}_{\mathcal{C}}(f) = A = \begin{pmatrix} 3 & -3 & 6 \\ 1 & -1 & 2 \\ -1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$

1. Calculer A^2 , et en déduire que $\text{Im}(f) \subset \text{Ker}(f)$ (sans utiliser la question suivante).
2. Déterminer une base de $\text{Ker}(f)$, une base de $\text{Im}(f)$, et vérifier le résultat précédent.

3. On cherche une base $\mathcal{B} = (b_1, b_2, b_3)$ de \mathbf{R}^3 telle que : $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} (*)$.

Justifier que $b_2 \in \text{Im}(f) \cap \text{Ker}(f)$, puis déterminer une base \mathcal{B} permettant de vérifier (*).

Exercice 15

Soit f l'endomorphisme de $\mathbf{R}_3[X]$ défini par $f(P) = P(X + 2) + P(X) - 2P(X + 1)$.

1. Donner la matrice de f dans la base canonique de $\mathbf{R}_3[X]$.
2. Donner une base du noyau et une base de l'image de f .

3. Démontrer qu'il existe une base \mathcal{B} de $\mathbf{R}_3[X]$ telle que : $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

4. Calculer $f^3(1 + 2X - 3X^2)$.

Exercice 16

On considère trois suites (x_n) , (y_n) et (z_n) définies par leurs premiers termes x_0, y_0, z_0 et les relations de récurrence

$$\text{suivantes : } \begin{cases} x_{n+1} = \frac{1}{2}(-x_n - 3y_n + 6z_n) \\ y_{n+1} = \frac{1}{2}(3x_n + 5y_n - 6z_n) \\ z_{n+1} = \frac{1}{2}(3x_n + 3y_n - 4z_n) \end{cases}$$

1. Démontrer que ce système peut s'écrire sous la forme $X_{n+1} = AX_n$ où $A \in \mathcal{M}_3(\mathbf{R})$ et X_{n+1}, X_n sont des matrices colonne.

2. Déterminer $S_1 = \{X \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbf{R})/AX = X\}$ et $S_{-2} = \{X \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbf{R})/AX = -2X\}$.

3. Démontrer que S_1 et S_{-2} sont des s.e.v. de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbf{R})$ et en déterminer des bases.

4. En déduire qu'il existe une matrice $P \in \mathcal{M}_3(\mathbf{R})$ inversible telle que : $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$.

Calculer A^n et en déduire X^n en fonction de X_0 .

Exercice 17

On se place dans \mathbf{R}^3 et on note $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ la base canonique.

1. Soient $x_1 = e_1 + e_2 - e_3$, $x_2 = 2e_1 - e_2 + e_3$ et $x_3 = -e_1 + 3e_2$ trois vecteurs.

Écrire $\text{Mat}_{\mathcal{B}}((x_1, x_2, x_3))$ matrice de la famille (x_1, x_2, x_3) dans la base \mathcal{B} ,
puis déterminer $\text{rg}(x_1, x_2, x_3)$.

2. Soient $y_1(2, 1, 0)$, $y_2(2, 3, -2)$ et $y_3(2, -1, 2)$.

Écrire $\text{Mat}_{\mathcal{B}}((y_1, y_2, y_3))$,
puis déterminer $\text{rg}(y_1, y_2, y_3)$.

Exercice 18

Écrire les matrices des applications linéaires suivantes dans les bases canoniques des espaces de départ et d'arrivée (la linéarité sera admise) :

1. $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$
 $(x, y, z) \mapsto (x + y - 3z, x - 2y - z, -x + y + 3z)$

2. $T : \mathbf{R}_2[X] \rightarrow \mathbf{R}_3[X]$
 $P \mapsto XP + 2P'$

3. $\varphi : \mathcal{M}_2(\mathbf{R}) \rightarrow \mathcal{M}_2(\mathbf{R})$ où $A = \begin{pmatrix} -1 & 4 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$
 $M \mapsto AM$

Exercice 19

Soit f l'application linéaire de \mathbf{R}^4 dans \mathbf{R}^3 dont la matrice, dans les bases canoniques (I, J, K, L) et (i, j, k) est :

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 5 & -7 & 7 \\ 2 & 1 & -1 & 3 \\ 1 & -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

On définit deux nouvelles bases $\mathcal{B} = (I, J, 4I + J - 3L, -7I + K + 5L)$ et $\mathcal{C} = (4i + 2j + k, 5i + j - k, k)$.

Déterminer la matrice de f dans les bases \mathcal{B} et \mathcal{C} .

Exercice 20

1. Écrire la matrice de l'application linéaire suivante dans la base canonique de \mathbf{R}^3

(la linéarité sera admise) :

$$f : \quad \mathbf{R}^3 \longrightarrow \mathbf{R}^3$$

$$(x, y, z) \longmapsto (-5x + 2y - z, 4x - 3y - 2z, x + y + 3z)$$

2. Déterminer $\text{rg}(f)$, puis si f est bijective déterminer son inverse sinon déterminer $\ker(f)$.

Exercice 21

1. Écrire la matrice de l'application linéaire suivante dans la base canonique de \mathbf{R}^3

(la linéarité sera admise) :

$$f : \quad \mathbf{R}^3 \longrightarrow \mathbf{R}^3$$

$$(x, y, z) \longmapsto (-3x - y + 5z, -x + 3y + 2z, 2x - 2y - 2z)$$

2. Déterminer $\text{rg}(f)$, puis si f est bijective déterminer son inverse sinon déterminer $\ker(f)$.

Exercice 22

(exercice plus axé sur une révision du chapitre, ne pas le faire de suite)

Soit $T : \mathbf{R}_2[X] \longrightarrow \mathbf{R}_2[X]$.

$$P \longmapsto (2X + 1)P + (1 - X^2)P'$$

En utilisant le point de vue matriciel, on veut déterminer $T^{-1}(P)$ pour tout $P \in \mathbf{R}_2[X]$.

1. Prouver que T est un endomorphisme.
2. Écrire la matrice A de T dans la base canonique.
3. Prouver que T est un automorphisme et calculer A^{-1} .
4. Conclure.